

Równania różniczkowe: poza metodę różnic skończonych - rozwiązania w bazie funkcyjnej

Plan:


metoda kolokacji

metoda najmniejszych kwadratów

metoda Galerkina

formalizm reszt ważonych

metoda wariacyjna Reyleigha-Ritza



do metody elementów
skończonych

$$\frac{d^2 u}{dx^2} = -\sin(\pi x) \quad \begin{array}{l} u(-1)=0 \\ u(1)=0 \end{array}$$

poszukujemy rozwiązania w bazie analitycznie zadanych funkcji

!

$$u(x) \simeq v(x) = \sum_{i=1}^N c_i f_i(x)$$

funkcje bazowe [trafny wybór: dobre przybliżenie przy minimalnym N]

wybór bazy: zawęża przestrzeń poszukiwań optymalnego rozwiązania

optymalne rozwiązanie znaczy optymalne współczynniki c_i

$$\frac{d^2 u}{dx^2} = -\sin(\pi x)$$

$$u(-1)=0$$
$$u(1)=0$$

poszukujemy rozwiązania w bazie analitycznie zadanych funkcji

!

$$u(x) \simeq v(x) = \sum_{i=1}^N c_i f_i(x)$$

funkcje bazowe [trafny wybór: dobre przybliżenie przy minimalnym N]

wybór bazy: zawęża przestrzeń poszukiwań optymalnego rozwiązania

optymalne rozwiązanie znaczy optymalne współczynniki c_i

błąd rozwiązania przybliżonego $v(x)$:

$$E(x) = \frac{d^2 v}{dx^2} + \sin(\pi x)$$

jeśli $u=v$, $E=0$
tak dobieramy c_i aby E był „mały”
zależnie od wyboru definicji małości 3 metody kolokacji, najmniejszych kwadratów, Galerkina

Metoda reszt ważonych

$$v(x) = \sum_{i=1}^N c_i f_i(x)$$

$$E(x) = \frac{d^2 v}{dx^2} + \sin(\pi x)$$

$$R_j = \int_{-1}^1 E(x) w_j(x) dx \longrightarrow \begin{array}{l} \text{całki błędu z funkcjami} \\ \text{wagowymi } w_j \\ \text{(musi ich być } N \text{ liniowo niezależnych)} \end{array}$$

Jeden z możliwych wyborów funkcji wagowych: daje **metodę Galerkina**: $w_j = f_j$ (wagi tożsame z funkcjami bazowymi)

$$E(x) = 2c_1 + 6c_2 x + 12c_3 x^2 - 2c_3 + \sin(\pi x)$$

$$f_i(x) = (x+1)(x-1)x^{i-1}$$

$R_j =$ układ równań na c_j

Metoda Galerkinia

problem różniczkowy: $Au=f$

(silna forma równania)

$$1) \quad E=Au-f$$

$$2) \quad u = \sum_{j=1}^N c_j \Phi_j$$

$$3) \quad \int dx \Phi_k(x) \times$$

$$\sum_j c_j (\Phi_k, A\Phi_j) - (\Phi_k, f) = 0 \quad (\text{forma słaba})$$

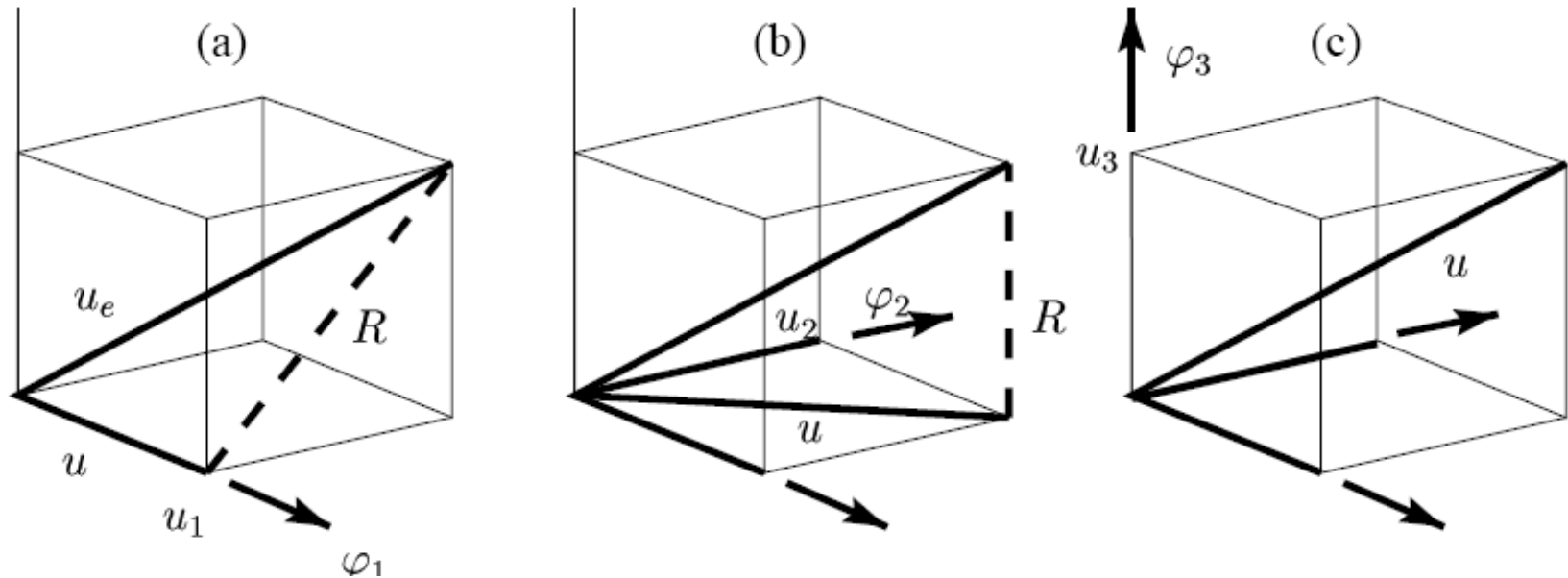
$$\mathbf{A} \mathbf{c} = \mathbf{F}$$

układ równań na c

Ten sam układ równań uzyskamy bez definiowania błędu E , po rozwinięciu poszukiwanej funkcji w bazie i wyrzutowaniu równania na element bazowy.

residuum $r=Au-f$:

$(r,v)=0$ dlatego r ortogonalne do każdego wektora bazowego v_j



Inaczej mówiąc: w metodzie Galerkina rzutujemy rozwiązanie dokładne na bazę

**Metoda Galerkina - równoważna metodzie wariacyjnej,
(gdy ta stosowalna)**

metoda wariacyjna (Reyleigha-Ritza)

Na jednym z poprzednich wykładów pokazaliśmy, że

$$\nabla^2 \phi = -\rho \longleftrightarrow S = \min$$

$$S = \int \left(\frac{1}{2} (\nabla \phi)^2 - \rho \phi \right) dv$$

S – używaliśmy jako parametr zbieżności
metod iteracyjnego rozwiązywania równania Poissona

Warunek minimum funkcjonału + baza funkcyjna = metoda wariacyjna RR

metoda wariacyjna Reyleigha-Ritza

$$u(0)=u(1)=0$$

$$-\frac{d^2 u}{dx^2} = \rho(x)$$

$$Au=f$$

$$S(u) = \int_0^1 u \left(-\frac{1}{2} \frac{d^2 u}{dx^2} - \rho(x) \right) dx$$

$$S(u) = \int_{\Omega} u \left(\frac{1}{2} Au - f \right)$$

iloczyn skalarny w przestrzeni rzeczywistych funkcji całkowalnych z kwadratem

$$(a, b) = \int_{\Omega} a(x)b(x)dx$$

$$S(u) = \frac{1}{2}(u, Au) - (u, f)$$

iloczyn skalarny:
przyporządkowanie
para wektorów -liczba
przemienne
liniowe
dodatnio określone

Baza: $\Phi_1, \Phi_2, \Phi_3, \dots, \Phi_N$ funkcji spełniających jednorodny warunek brzegowy

$$u = \sum_{i=1}^N c_i \Phi_i \longrightarrow \text{poszukujemy } c_i \text{ dla których } S(u) \text{ minimalny w wybranej bazie}$$

$$S(u) = \frac{1}{2}(u, Au) - (u, f)$$

metoda wariacyjna Reyleigha-Ritza

$$S(u) = \frac{1}{2}(u, Au) - (u, f)$$

$$u = \sum_{i=1}^N c_i \Phi_i \quad \text{ baza funkcji } \underline{\text{rzeczywistych}}$$

liniowość A

$$S(u) = \frac{1}{2} \left(\sum_i c_i \Phi_i, \sum_j c_j A \Phi_j \right) - \left(\sum_i c_i \Phi_i, f \right)$$

$$S(u) = \frac{1}{2} \sum_i \sum_j c_i c_j (\Phi_i, A \Phi_j) - \sum_i c_i (\Phi_i, f)$$

liniowość iloczynu skalarnego

$$\frac{dS(u)}{dc_k} = 0$$

$$\frac{1}{2} \sum_i \sum_j \delta_{ik} c_j (\Phi_i, A \Phi_j) + \frac{1}{2} \sum_i \sum_j \delta_{jk} c_i (\Phi_i, A \Phi_j) - \sum_i \delta_{ik} c_i (\Phi_i, f) = 0$$

sumowanie po deltach

$$\frac{1}{2} \sum_j c_j (\Phi_k, A \Phi_j) + \frac{1}{2} \sum_i c_i (\Phi_i, A \Phi_k) - (\Phi_k, f) = 0$$

przepisane:

$$\frac{1}{2} \sum_j c_j (\Phi_k, A\Phi_j) + \frac{1}{2} \sum_i c_i (\Phi_i, A\Phi_k) - (\Phi_k, f) = 0$$

zmiana indeksu i / j

$$\frac{1}{2} \sum_j c_j (\Phi_k, A\Phi_j) + \frac{1}{2} \sum_j c_j (\Phi_j, A\Phi_k) - (\Phi_k, f) = 0$$

przemienność iloczynu skalarnego + **samosprężoność** A

$$\sum_j c_j (\Phi_k, A\Phi_j) - (\Phi_k, f) = 0$$

$$\mathbf{A} \mathbf{c} = \mathbf{F}$$

układ równań na c

Podobnie: zobaczymy na następnych zajęciach, że algebraiczne równanie własne z rzutowania równania Schroedingera na funkcje bazowe jest identyczne z wynikiem kwantowomechanicznego twierdzenia wariacyjnego.

zapis równania na c w metodzie wariacyjnej Reyleigha-Ritza
- identyczny jak w metodzie Galerkina

ale: metoda Galerkina - bardziej ogólna

tzn.:

działa również dla operatorów, które nie są
samosprężone / liniowe / dodatnio określone

tzn.:

dla operatorów, dla których nie można (nie jest łatwe)
wskazać odpowiedni funkcjonał do minimalizacji