

Pochodna Frecheta (pochodna mocna)

Z rachunku różniczkowego funkcji jednej zmiennej wiemy, że dla funkcji różniczkowalnych prawdziwe jest twierdzenie o przedstawieniu przyrostu funkcji. Możliwość odpowiedniego przedstawienia przyrostu funkcji, może być wykorzystana jako alternatywny sposób zdefiniowania różniczkowalności. To podejście do różniczkowalności można łatwo uogólnić na funkcje wielu zmiennych.

Def. Funkcja $f: R^k \supset Ot(\mathbf{x}, \delta) \ni \mathbf{x} \rightarrow f(\mathbf{x}) \in R$ jest różniczkowalna w punkcie \mathbf{x} jeżeli istnieją stałe A_1, \dots, A_k takie, że dla dostatecznie małych przyrostów $\mathbf{h}=(h_1, \dots, h_k)$

$$f(\mathbf{x}+\mathbf{h})-f(\mathbf{x})=A_1h_1+\dots+A_kh_k+r(\mathbf{x},\mathbf{h}), \text{ przy czym } \lim_{\mathbf{h} \rightarrow 0} \frac{r(\mathbf{x},\mathbf{h})}{\|\mathbf{h}\|} = 0.$$

Wyrażenie $A_1h_1+\dots+A_kh_k$ można zapisać w postaci macierzowej $\mathbf{A} \mathbf{h}$, gdzie $\mathbf{A}=[A_1, \dots, A_k]$, $\mathbf{h} = \begin{bmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_k \end{bmatrix}$.

Pochodną funkcji f w punkcie \mathbf{x} nazywamy odwzorowanie liniowe $\mathbf{L}: R^n \rightarrow R$ reprezentowane przez macierz \mathbf{A} , czyli warunek różniczkowalności można zapisać

$$f(\mathbf{x}+\mathbf{h})-f(\mathbf{x})=\mathbf{L} \mathbf{h} + r(\mathbf{x},\mathbf{h}), \text{ przy czym } \lim_{\mathbf{h} \rightarrow 0} \frac{r(\mathbf{x},\mathbf{h})}{\|\mathbf{h}\|} = 0.$$

Fakty :

- jeżeli f jest różniczkowalna w punkcie \mathbf{x} , to jest ona ciągła w punkcie \mathbf{x}
- jeżeli f jest różniczkowalna w \mathbf{x} , to f ma w \mathbf{x} pochodne kierunkowe w dowolnym kierunku, więc ma także pochodne cząstkowe, przy czym $A_i = \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x})$
- jeżeli f ma w $Ot(\mathbf{x}, \delta)$ pochodne cząstkowe **ciągłe** w \mathbf{x} , to f jest różniczkowalna w \mathbf{x}
- jeżeli f jest różniczkowalna, to $f'_k(x) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}) k_i$ w zapisie macierzowym

$$f'_k(x) = \mathbf{A} \mathbf{k}$$

Uzasadnienia powyższych faktów

Tw. Jeżeli f jest różniczkowalna w punkcie \mathbf{x} , to jest ona ciągła w punkcie \mathbf{x} .

Jest to natychmiastowa konsekwencja definicji różniczkowalności

Pochodne cząstkowe i kierunkowe a różniczkowalność.

f jest różniczkowalna w punkcie $\mathbf{x} \Rightarrow$

$$f(\mathbf{x} + t\mathbf{k}) - f(\mathbf{x}) = \mathbf{f}'(\mathbf{x}) \cdot t\mathbf{k} + r(\mathbf{x}, t\mathbf{k}) \quad \because r(\mathbf{x}, t\mathbf{k}) = o(\|t\mathbf{k}\|)$$

$$\frac{f(\mathbf{x} + t\mathbf{k}) - f(\mathbf{x})}{t} = \mathbf{f}'(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{k} + \frac{r(\mathbf{x}, t\mathbf{k})}{t}$$

$$\left| \frac{r(\mathbf{x}, t\mathbf{k})}{t} \right| = \frac{|r(\mathbf{x}, t\mathbf{k})|}{\|t\mathbf{k}\|} \|\mathbf{k}\| \rightarrow 0, \text{ gdy } t \rightarrow 0 \Rightarrow f'_k(\mathbf{x}) = \mathbf{f}'(\mathbf{x}) \mathbf{k}$$

Niech \mathbf{e}_i - i-ty wektor bazy kanonicznej

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}) = f'_{\mathbf{e}_i}(\mathbf{x}) = [A_1, \dots, A_k] \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \leftarrow \{i\text{-te miejsce}\} = A_i$$

$$\mathbf{f}'(\mathbf{x}) = \mathbf{grad} f(\mathbf{x}) = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{x}), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_k}(\mathbf{x}) \right] - \text{gradient funkcji } f \text{ w punkcie } \mathbf{x}$$

Ogólnie dla $\mathbf{f} : R^k \supset D \rightarrow R^m$

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} f_1(\mathbf{x}) \\ \vdots \\ f_m(\mathbf{x}) \end{bmatrix} = \sum_{j=1}^m f_j(\mathbf{x}) \bar{\mathbf{e}}_j \quad \mathbf{f}'(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(\mathbf{x}), \dots, \frac{\partial f_1}{\partial x_k}(\mathbf{x}) \\ \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(\mathbf{x}), \dots, \frac{\partial f_m}{\partial x_k}(\mathbf{x}) \end{bmatrix}_{m \times k}$$

Pokazano więc fakt: Jeżeli funkcja $\mathbf{f} : R^k \supset D \rightarrow R^m$, $\mathbf{x} \in D$ - otwarty, jest różniczkowalna w punkcie $\mathbf{x} \in D$, to istnieją pochodne cząstkowe $\frac{\partial f_j}{\partial x_i}(\mathbf{x})$, $j=1, \dots, m$ $i=1, \dots, k$.

Twierdzenie odwrotne nie zachodzi, tzn. istnienie pochodnych cząstkowych nie gwarantuje różniczkowalności (a nawet nie gwarantuje ciągłości)

Tw. (Warunek wystarczający różniczkowalności) Jeżeli funkcja $f : R^k \supset D \rightarrow R$ (D -

otwarty, $\mathbf{x} \in D$) ma pochodne cząstkowe $\frac{\partial f}{\partial x_j} : \mathbf{x} \in D \rightarrow \frac{\partial f}{\partial x_j}(\mathbf{x})$ ($j=1, \dots, k$) w D , **ciagle** w \mathbf{x} ,

to f jest różniczkowalna w \mathbf{x} .

Dow: dla $k=2$

$$\mathbf{x} = (x_1, x_2) \quad \mathbf{h} = (h_1, h_2) \quad f(\mathbf{x} + \mathbf{h}) - f(\mathbf{x}) = f(x_1 + h_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2) =$$

$$f(x_1 + h_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2 + h_2) + f(x_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2) =$$

z tw. Lagrange'a o wartości średniej

$$= \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{c}_1)h_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{c}_2)h_2 =$$

$$= \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{x})h_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{x})h_2 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{c}_1) - \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{x}) \right)h_1 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{c}_2) - \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{x}) \right)h_2$$

Wystarczy pokazać, że $r(\mathbf{x}, \mathbf{h}) = o(\|\mathbf{h}\|)$ czyli, że

$$\lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \left| \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{c}_1) - \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{x}) \right| \frac{|h_1|}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} + \left| \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{c}_2) - \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{x}) \right| \frac{|h_2|}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} = 0.$$

Jest to prawda, gdyż

$$\lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \left| \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{c}_1) - \frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{x}) \right| = 0 \quad \text{i} \quad \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \left| \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{c}_2) - \frac{\partial f}{\partial x_2}(\mathbf{x}) \right| = 0 \quad \text{z ciągłości pochodnych}$$

cząstkowych w \mathbf{x} a wyrażenia $\frac{|h_1|}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}}$ i $\frac{|h_2|}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}}$ są ograniczone,

Interpretacja geometryczna pochodnej

Niech $f: X \supset D \rightarrow Y$. Zbiór punktów $W = \{(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \in X \times Y : \mathbf{x} \in D \subset X\}$ nazywamy **wykresem funkcji** $f: X \supset D \rightarrow Y$.

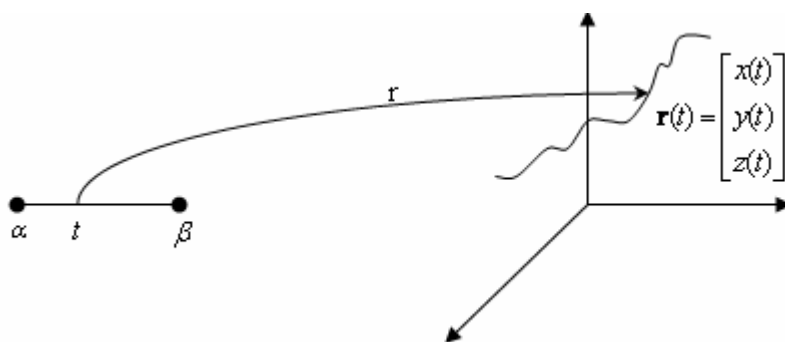
Fakt. Jeżeli funkcja $f: X \supset D \rightarrow Y$ jest różniczkowalna w punkcie $\mathbf{a} \in D$ to wektor $\mathbf{s} \in X \times Y$ jest styczny do wykresu W funkcji f w punkcie $(\mathbf{a}, f(\mathbf{a}))$ wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje wektor $\mathbf{h} \in X$ taki, że

$$\mathbf{s} = (\mathbf{h}, f'(\mathbf{a}) \cdot \mathbf{h})$$

Tw. Jeżeli funkcja $\mathbf{f}: X \supset E \rightarrow Y$ jest różniczkowalna w punkcie $\mathbf{a} \in E$, to hiperpłaszczyzna w $X \times Y$ o równaniu $\mathbf{y} = \mathbf{f}(\mathbf{a}) + \mathbf{f}'(\mathbf{a})(\mathbf{x} - \mathbf{a})$ jest hiperpłaszczyzną styczną do wykresu funkcji \mathbf{f} w punkcie $(\mathbf{a}, \mathbf{f}(\mathbf{a}))$.

Przypadki szczególne

- $\mathbf{r}: [\alpha, \beta] \ni t \rightarrow \mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{bmatrix} \in R^3$ jest funkcją wektorową, którą interpretujemy jako opis parametryczny krzywej w R^3 . Załóżmy, że funkcja ta jest różniczkowalna w punkcie $t_0 \in [\alpha, \beta]$



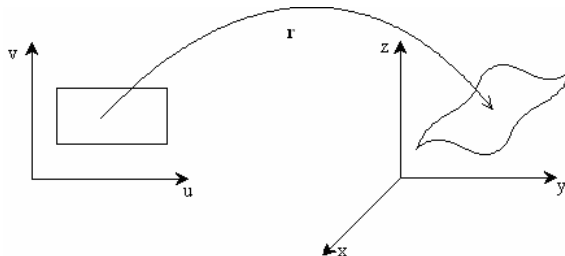
Pochodna $\mathbf{r}'(t_0)$ jest odwzorowaniem liniowym ciągłym z R w R^3 reprezentowanym przez

macierz $\mathbf{r}'(t_0) = \begin{bmatrix} x'(t_0) \\ y'(t_0) \\ z'(t_0) \end{bmatrix}$. Prosta o równaniu parametrycznym $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t_0) + \mathbf{r}'(t_0)(t - t_0)$ jest

styczną do krzywej $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ w punkcie $\mathbf{r}_0 = \mathbf{r}(t_0)$.

- $\mathbf{r} : [a, b] \times [c, d] \ni (u, v) \rightarrow \mathbf{r}(u, v) = \begin{bmatrix} x(u, v) \\ y(u, v) \\ z(u, v) \end{bmatrix} \in R^3$ jest funkcją wektorową, którą

interpretujemy jako opis parametryczny powierzchni w R^3 . Załóżmy, że funkcja ta jest różniczkowalna w punkcie (u_0, v_0)



Pochodna $\mathbf{r}'(u_0, v_0)$ jest odwzorowaniem liniowym ciągłym z R^2 w R^3 reprezentowanym

przez macierz $\mathbf{r}'(u_0, v_0) = \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{bmatrix}_{(u_0, v_0)}$.

Płaszczyzna o równaniu parametrycznym $\mathbf{r} = \mathbf{r}(u_0, v_0) + \mathbf{r}'(u_0, v_0) \begin{bmatrix} u - u_0 \\ v - v_0 \end{bmatrix}$, które można

także zapisać w postaci:

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(u_0, v_0) + \mathbf{r}_u(u - u_0) + \mathbf{r}_v(v - v_0),$$

gdzie \mathbf{r}_u i \mathbf{r}_v oznaczają kolumny macierzy reprezentującej pochodną $\mathbf{r}'(u_0, v_0)$ jest płaszczyzną styczną do powierzchni $\mathbf{r} = \mathbf{r}(u, v)$ w punkcie $\mathbf{r}_0 = \mathbf{r}(u_0, v_0)$.

Po rozpisaniu na współrzędne w postaci równanie płaszczyzny stycznej przybiera postać

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} \\ \frac{\partial y}{\partial u} \\ \frac{\partial z}{\partial u} \end{bmatrix} (u - u_0) + \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial z}{\partial v} \end{bmatrix} (v - v_0).$$

Po przemnożeniu obu stron równania $\mathbf{r} - \mathbf{r}_0 = \mathbf{r}_u(u - u_0) + \mathbf{r}_v(v - v_0)$ skalarnie przez wektor

$\mathbf{n} = \mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v$ ortogonalny do \mathbf{r}_u i \mathbf{r}_v rugujemy parametry u i v i otrzymujemy ogólną postać równania płaszczyzny stycznej

$$\mathbf{n} \circ (\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) = 0, \text{ gdzie } \mathbf{n} = \mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v.$$

W szczególności jeśli powierzchnia jest wykresem funkcji 2 zmiennych $z = f(x_1, x_2)$, to można ją zapisać parametrycznie przyjmując $u = x_1$ i $v = x_2$. Wówczas

$$\mathbf{r}_u = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{\partial f}{\partial u} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{r}_v = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \frac{\partial f}{\partial v} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{n} = \begin{bmatrix} -\frac{\partial f}{\partial u} \\ -\frac{\partial f}{\partial v} \\ 1 \end{bmatrix}. \quad \text{Stąd} \quad \text{płaszczyzna o równaniu}$$

$$z - b = A_1(x_1 - a_1) + A_2(x_2 - a_2),$$

gdzie $A_1 = \frac{\partial f}{\partial x_1}(a_1, a_2)$, $A_2 = \frac{\partial f}{\partial x_2}(a_1, a_2)$ $b = f(a_1, a_2)$ jest styczna do powierzchni o

równaniu $z = f(x_1, x_2)$ w punkcie (a_1, a_2, b) .

Przykłady

1. Napisać równanie prostej stycznej do krzywej $\vec{r}(t) = \begin{cases} x(t) = 2 \cos t \\ y(t) = 2 \sin t, t \in R \text{ w punkcie } A(0,2,0). \\ z(t) = \frac{t^2}{\pi} - \frac{\pi}{4} \end{cases}$

Rozwiązanie. Punktowi $A(0,2,0)$ odpowiada parametr $t_0 = \frac{\pi}{2}$. Ponadto $\vec{r}'(\frac{\pi}{2}) = \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$. Wobec

tego poszukiwane równanie stycznej jest następujące $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} t$.

2. Napisać równanie płaszczyzny stycznej do powierzchni $z=x^2+y^2$ w punkcie $A(1,2,5)$.

Rozwiązanie. Ogólnie $z - z(x_0, y_0) = \frac{\partial z}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial z}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$. W rozważanym przypadku $z-5=2(x-1)+4(y-2)$.