

## 4. Właściwości mechaniczne I

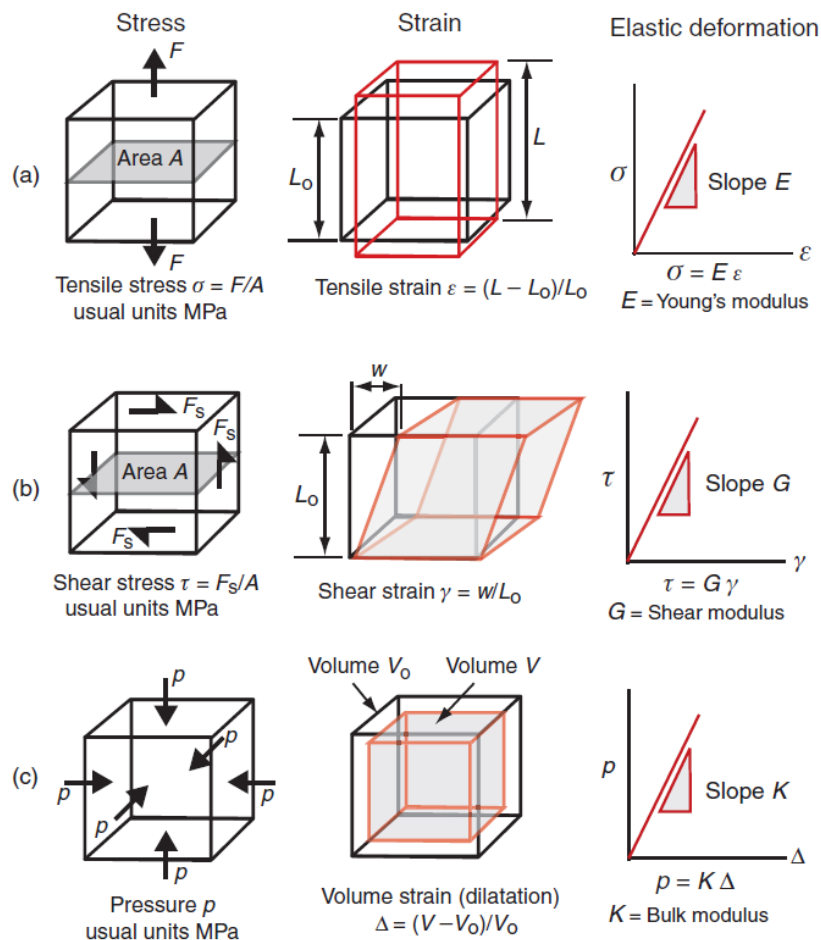
### 4.1. Terminologia i podstawowe wielkości

Na bieżących zajęciach, zajmiemy się wybranymi właściwościami mechanicznymi materiałów. Zacznijmy od wprowadzenia krótkiego słowniczka:

- $\sigma$  - tensile stress - naprężenie rozciągające
- $\varepsilon$  - tensile strain - odkształcenie przy rozciąganiu
- $E$  - Young's modulus - moduł Younga
- $\tau$  - shear stress - naprężenie ścinające
- $\gamma$  - shear strain - odkształcenie przy ścinaniu
- $G$  - shear modulus - moduł sprężystości poprzecznej (Kirchhoffa)
- $p$  - pressure - ciśnienie
- $K$  - bulk modulus - moduł odkształcalności objętościowej (Helmholtza)
- $\Delta$  - volume strain - odkształcenie objętościowe
- $\sigma_y$  - yield strength - granica plastyczności
- $\sigma_{ts}$  - tensile strength - wytrzymałość na rozciąganie
- $\nu$  - Poisson's ratio - współczynnik Poissona

### 4.2. Typy naprężeń

Na poniższym rysunku zestawione zostały podstawowe zależności obciążenie - reakcja obserwowane w materiałach:



Rys. 4.1. Definicje i podstawowe zależności dla różnych wariantów obciążenia materiału.

Podstawowymi typami naprężeń występującymi w materiałach są:

**Naprężenie rozciągające** - rozważamy je przy wariacie obciążenia pokazanym na Rys. 4.1.a. Każda płaszczyzna o powierzchni  $A$ , normalna do kierunku działania siły  $F$ , będzie pod wpływem naprężenia:

$$\sigma = \frac{F}{A} \quad (4.1)$$

Dla sił rozciągających, znak naprężenia będzie dodatni, dla sił ściskających - ujemny. W stanie równowagi, każda przyłożona siła  $F$  jest równoważona przez drugą siłę, o tej samej wartości ale przeciwnym zwrocie

**Naprężenie ścinające** - dotyczy ono sytuacji przedstawionej na Rys. 4.1.b, gdy siła przyłożona jest równoległe do powierzchni materiału. Naprężenie przenoszone przez zacienioną płaszczyznę, będzie dane wzorem:

$$\tau = \frac{F_s}{A} \quad (4.2)$$

W stanie równowagi, aby zrównoważyć siłę ścinającą, konieczne jest pojawienie się trzech kolejnych sił.

**Cieśnienie hydrostatyczne** - kolejnym typem obciążenia jest przypadek, gdy siły ściskające bądź rozciągające, działają na wszystkie powierzchnie materiału (Rys. 4.1.c). Każda płaszczyzna w materiale podlega tutaj dokładnie takiemu samemu naprężeniu. W przypadku działania sił ściskających, ciśnienia mają znak dodatni, w przypadku ściskających - ujemny.

Każdy z tych sposobów obciążenia, powiązany jest z odpowiednim typem odkształcenia:

**Odkształcenie przy rozciąganiu** - gdy materiał będący pod wpływem naprężenia rozciągającego, ulega wydłużeniu do długości  $L$ , w stosunku do stanu początkowego  $L_0$ , odkształcenie możemy zdefiniować jako:

$$\varepsilon = \frac{L - L_0}{L_0} = \frac{\delta L}{L_0} \quad (4.3)$$

W przypadku działania naprężenia rozciągającego, element ulega wydłużeniu, w przypadku naprężenia ściskającego, element ulega skróceniu. Odkształcenie przy rozciąganiu jest wielkością bezwymiarową.

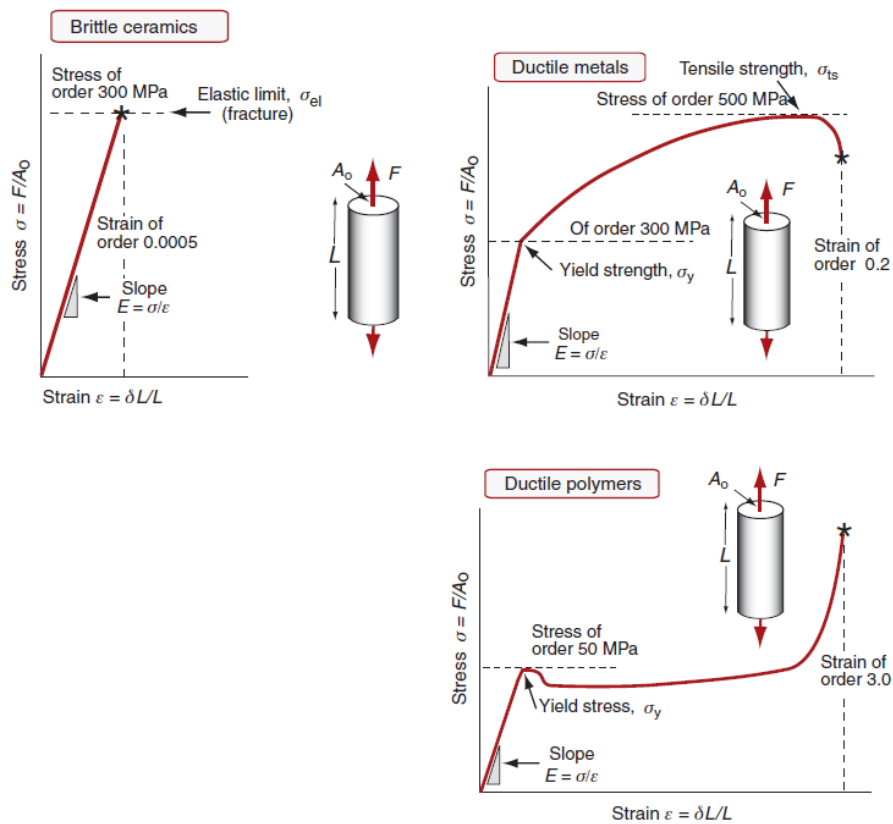
**Odkształcenie przy ścinaniu** - w oparciu o wielkości przedstawione na Rys. 4.1.b, możemy je zdefiniować jako:

$$\tan \gamma = \frac{w}{L_0} \approx \gamma \quad (4.4)$$

**Odkształcenie objętościowe** - gdy materiał znajduje się pod wpływem działania ciśnienia hydrostatycznego, pojawiające się odkształcenie możemy zdefiniować jako:

$$\Delta = \frac{V - V_0}{V_0} = \frac{\delta V}{V_0} \quad (4.5)$$

Jednym z podstawowych sposobów charakteryzowania materiałów, jest wyznaczanie krzywych naprężenia w funkcji odkształcenia (*stress-strain curves*). Poniżej, przedstawione zostały tego typu krzywe, charakterystyczne dla najpopularniejszych grup materiałowych.



Rys. 4.2. Typowe krzywe naprężenia w funkcji odkształcenia dla wybranych grup materiałowych.

Warto tutaj zwrócić uwagę na wielkości scharakteryzowane na Rys. 4.2: granicę plastyczności  $\sigma$  oraz wytrzymałość na rozciąganie  $\sigma_{ts}$ . Odgrywają one niezwykle istotną rolę podczas projektowania materiałów do zastosowań strukturalnych.

#### 4.4. Moduły

Wróćmy na moment do Rys. 4.1. Jak można zauważyć, w przypadku każdego typu naprężenia, pojawia się nam odpowiednia stała proporcjonalności (dla zakresu liniowego). Stałe te nazywamy modułami:

***E* - moduł Younga**, definiowany równaniem:

$$\sigma = E\varepsilon \quad (4.6)$$

Definicja ta jest prawdziwa zarówno dla rozciągania, jak i ściskania

***G* - moduł Kirchoffa**, definiowany równaniem:

$$\tau = G\gamma \quad (4.7)$$

***K* - moduł Helmholtza**, definiowany jako:

$$p = K\Delta \quad (4.8)$$

Wszystkie te wielkości możemy ze sobą powiązać odpowiednimi zależnościami, jednak w tym celu potrzebna nam jest jeszcze jedna wartość - **współczynnik Poissona**  $\nu$ . Gdy materiał ulega odkształceniu  $\varepsilon$  w danym kierunku, np. w trakcie rozciągania, towarzyszy temu zazwyczaj odpowiednie odkształcenie w kierunku prostopadłym do kierunku działa siły  $\varepsilon_T$  (np. rozciągany pręt ulega zwężeniu). Współczynnikiem Poissona nazywamy:

$$\nu = -\frac{\varepsilon_T}{\varepsilon} \quad (4.9)$$

Ze względu na fakt, iż odkształcenie w kierunku prostopadłym jest zazwyczaj wartością ujemną, współczynnik Poissona przeważnie przyjmuje wartości dodatnie, często zbliżone do 1/4.

Dla materiałów anizotropowych, możemy teraz zdefiniować następujące zależności między modułami:

$$G = \frac{E}{2(1+\nu)} \quad (4.10)$$

oraz:

$$K = \frac{E}{3(1-2\nu)} \quad (4.11)$$

#### 4.4. Energia sprężystości

Gdy materiał zostaje poddany odkształceniu, wiąże się to zawsze ze zmagazynowaniem w nim energii potencjalnej związanej z tym odkształceniem (*elastic energy*). Siła  $F$  działająca na materiał przy odkształceniu  $dL$ , w przeliczeniu na jednostkę objętości wykonuje pracę:

$$dW = \frac{FdL}{AL} = \sigma d\varepsilon \quad (4.12)$$

gdzie jednostką jest  $J/m^4$ . Wiedząc, że  $\sigma = E\varepsilon$ , możemy zapisać powyższe równanie w postaci:

$$dW = \sigma d\varepsilon = \frac{\sigma}{E} d\sigma \quad (4.13)$$

Aby obliczyć teraz całkowitą energię zgromadzoną w materiale podczas przejścia od stanu bez naprężeń, aż do naprężenia  $\sigma^*$ , musimy równanie 4.14. scałkować we wspomnianym przedziale:

$$W = \int_0^{\sigma^*} \frac{\sigma}{E} d\sigma = \frac{1}{2} \frac{(\sigma^*)^2}{E} \quad (4.14)$$

Powyższe równanie ma zastosowanie w zakresie odkształceń elastycznych i równe jest polu pod krzywą naprężenia w funkcji odkształcenia.