

# *Algebra macierzy*

# Definicja macierzy

- ❖ Macierzą wymiaru  $m \times n$ , gdzie  $m, n \in N$ , o elementach ze zbioru  $R$  nazywamy prostokątną tablicę o  $m$  wierszach i  $n$  kolumnach złożoną z  $m \cdot n$  elementów zbioru  $R$  postaci:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

$a_{ij} \in \mathcal{R}$  – element macierzy  $A$

$$A = [a_{ij}]_{m \times n} \quad \text{lub} \quad A = [a_{ij}] - \text{macierz o wymiarach } m \times n$$

$m$  – liczba wierszy macierzy

$n$  – liczba kolumn macierzy

❖ Wektor kolumnowy:  $A = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix}$

❖ Wektor wierszowy:  $A = [a_1 \quad a_2 \quad \cdots \quad a_n]$

❖ Macierz kwadratowa –  $m = n$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

$a_{11}, a_{22}, a_{33}, \cdots, a_{nn}$  – przekątna główna macierzy  $A$

- ❖ Macierz zerowa,  $0$  lub  $0_{m \times n}$  :

$$0_{m \times n} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

- ❖ Macierz jednostkowa,  $I$  lub  $E_n$  :

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

- ❖ Macierz diagonalna:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

$$A = \text{diag}(a_{11}, a_{22}, a_{33}, \dots, a_{nn})$$

❖ Macierz skalarna:

$$A = \text{diag}(a, a, \dots, a)$$

❖ Macierz trójkątna dolna:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

❖ Macierz trójkątna górna:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

# Działania na macierzach

❖ **Równość macierzy:**

$A = B \Leftrightarrow$  gdy mają jednakowe wymiary i odpowiednie elementy są równe.

❖ **Iloczynem macierzy  $A = [a_{ij}]_{m \times n}$  przez skalar  $\alpha$  nazywamy macierz**

$$B = [b_{ij}]_{m \times n} = [\alpha \cdot a_{ij}] = \alpha A.$$

❖  $(-1) \cdot A$  – **macierzą przeciwną** do macierzy  $A$  i oznaczamy przez  $-A$ .

❖ **Suma macierzy  $A = [a_{ij}]_{m \times n}$  i  $B = [b_{ij}]_{m \times n}$**

$$A + B = [a_{ij} + b_{ij}]_{m \times n}$$

❖ **Różnica macierzy  $A - B = [a_{ij} - b_{ij}]_{m \times n}$**

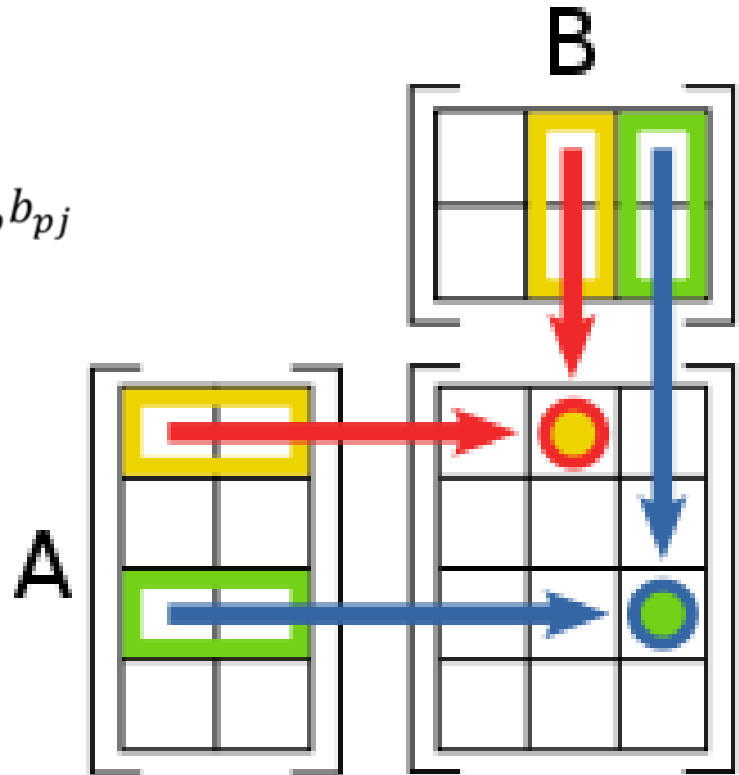
- ❖  $\mathbf{A + B = B + A}$  (prawo przemienności dodawania)
- ❖  $\mathbf{(A + B) + C = A + (B + C)}$  (prawo łączności dodawania)
- ❖  $\mathbf{A + O = O + A = A}$
- ❖  $\mathbf{A + (-A) = O}$
  
- ❖  $\mathbf{\alpha(A + B) = \alpha A + \alpha B}$
- ❖  $\mathbf{(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A}$
- ❖  $\mathbf{(\alpha \beta)A = \alpha (\beta A)}$
- ❖  $\mathbf{\alpha A = A \alpha}$

# Działania na macierzach

- ❖ *Iloczynem macierzy*  $A = [a_{ij}]_{m \times k}$  *przez macierz*  $B = [b_{ij}]_{k \times n}$  nazywamy macierz  $C = A \cdot B = [c_{ij}]_{m \times n}$

$$c_{ij} = \sum_{p=1}^k a_{ip} b_{pj}$$

- ❖ *liczba kolumn pierwszej macierzy = liczba wierszy drugiej macierzy*





# Działania na macierzach

- ❖  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} \neq \mathbf{B} \cdot \mathbf{A}$
- ❖  $(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C} = \mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \cdot \mathbf{C})$  (prawo łączności mnożenia)
- ❖  $\mathbf{I} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{I} = \mathbf{A}$
  
- ❖  $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A}\mathbf{B} + \mathbf{A}\mathbf{C}$  (prawo rozdzielności)
- ❖  $(\mathbf{A} + \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{C} + \mathbf{B}\mathbf{C}$  (prawo rozdzielności)

# Transpozycja macierzy i jej własności

- ❖ **Macierzą transponowaną** do prostokątnej macierzy

$$A = [a_{ij}]_{m \times n} \in M_{m \times n}(K)$$

nazywamy macierz prostokątną

$$A^T = [b_{ij}]_{m \times n} \in M_{m \times n}(K)$$

gdzie

$$b_{ij} = a_{ji}$$

dla  $i = 1, 2, \dots, m$   $j = 1, 2, \dots, n$

- ❖ Macierz kwadratową  $A = [a_{ij}]_{n \times n}$  stopnia  $n$ , której wszystkie elementy spełniają warunek  $a_{ij} = a_{ji}$  dla  $i = 1, 2, \dots, n$  tzn.

$$A^T = A$$

nazywamy **macierzą symetryczną**.

# Odwracanie macierzy

- ❖ Macierz  $A^{-1}$  jest **macierzą odwrotną** do kwadratowej macierzy  $A$ , jeśli

$$A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = I$$

$I$  – macierz jednostkowa.

- ❖ Jeżeli wyznacznik macierzy  $A$  jest **różny od zera**, to istnieje jednoznacznie określona macierz odwrotna do niej.  
Jest to warunek konieczny i wystarczający istnienia macierzy odwrotnej.

# *Tworzenie macierzy*

# Wprowadzanie macierzy z linii poleceń

- ❖ Pojedyncza liczba (skalar):  $a=1.27$
- ❖ Wektor wierszowy:  $a=[1\ 2\ 3]$
- ❖ Wektor kolumnowy:  $a=[1; 2; 3]$  (średnik oznacza przejście do następnego wiersza)
- ❖ Macierz:
  - (kolejno wierszami):  $a=[1\ 2\ 3; 4\ 5\ 6; 7\ 8\ 9]$
  - można też tak:

$a=[1\ 2\ 3$

$4\ 5\ 6$

$7\ 8\ 9]$

w rezultacie otrzymamy to samo

❖ Szybkie tworzenie wektorów:

- `a=1 :10`

a=

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

- `a=0:2 :10`

a=

0 2 4 6 8 10

- składnia: ***a = początek : krok : koniec***

❖ Można też macierze:

- `a=[1 :10;2:2:20]`

*(uwaga na rozmiary wierszy!)*

# Indeksowanie macierzy

❖ Odwołanie się do pojedynczego elementu macierzy:  $a(w,k)$ , gdzie  $w$  oznacza numer wiersza, a  $k$  kolumny

❖ Przykład:

```
a=[1 2 3 4;5 6 7 8; 9 10 11 12]
```

**$a(2,3)$**

ans=

7

❖ Można też odwołać się do kilku elementów macierzy poprzez wektor indeksów:

**$a(2,[1 3])$**

ans=

5 7

# Indeksowanie macierzy

- ❖ Odwołanie poprzez zakres:

**$a(2,2:4)$**

*ans=*

6 7 8

- ❖ Można indeksować wszystkie kolumny czy wiersze:

**$a(2,:)$**

*ans=*

5 6 7 8

**$a(:,2:4)$**

*ans=*

2 3 4

6 7 8

10 11 12



# *Działania na macierzach*

# Modyfikacja macierzy poprzez indeksowanie

- ❖ Modyfikacja elementu macierzy:

$$a(1,2)=1$$

*ans=*

```
1  1  3  4
5  6  7  8
9 10 11 12
```

- ❖ Modyfikacja wiersza (kolumny) macierzy:

$$a(2,:)=1:4$$

*ans=*

```
1  1  3  4
1  2  3  4
9 10 11 12
```

# Modyfikacja macierzy poprzez indeksowanie

- ❖ Redukcja macierzy:

$a(:,4)=[]$

$ans=$

1 1 3

1 2 3

9 10 11

- ❖ Permutacja macierzy:

$b=a(:,[2 3 1])$

$b=$

1 3 1

2 3 1

10 11 9

- ❖ ***fliplr(a)*** – odbicie lustrzane w poziomie (lr=left-right)
- ❖ ***flipud(a)*** – odbicie lustrzane w pionie (ud=up-down)
- ❖ ***rot90(a)*** – obrót o 90 stopni (odwrotnie do ruchu wskazówek zegara)
- ❖ ***tril(a)*** – ekstrakcja macierzy trójkątnej dolnej (l=lower)
- ❖ ***triu(a)*** – ekstrakcja macierzy trójkątnej górnej (u=upper)
- ❖ ***diag(a)*** – ekstrakcja elementów diagonalnych macierzy
- ❖ ***a'*** – utworzenie macierzy transponowanej
- ❖ ***inv(a)*** – utworzenie macierzy odwrotnej =  $a^{-1}$

# Tworzenie macierzy specjalnych

- ❖ Tworzenie macierzy zer: ***zeros(w,k)*** – w, k oznaczają odpowiednio liczbę wierszy i kolumn (podanie tylko jednej liczby tworzy macierz kwadratową)
- ❖ Tworzenie macierzy jedynek: ***ones(w,k)***
- ❖ Tworzenie macierzy jednostkowej: ***eye(n)***
- ❖ Tworzenie macierzy o rozkładzie losowym równomiernym: ***rand(w,k)***
- ❖ Tworzenie macierzy o rozkładzie losowym normalnym: ***randn(w,k)***

## ❖ Dodawanie i odejmowanie macierzowe:

- macierz-macierz:  $\mathbf{a+b}$  oraz  $\mathbf{a-b}$  (macierze muszą mieć te same wymiary)
- macierz-skalar: skalar dodawany do (odejmowany od) każdego elementu macierzy

## ❖ Mnożenie macierzowe:

- macierz-macierz:  $\mathbf{a*b}$  (wewnętrzne wymiary macierzy muszą być równe)
- macierz-skalar: skalar przemnaża każdy element macierzy

## ❖ Dzielenie macierzowe:

- dzielenie prawostronne:  $\mathbf{a/b}$  tożsame z  $\mathbf{a*inv(b)}$
- dzielenie lewostronne:  $\mathbf{a\b}$  tożsame z  $\mathbf{inv(a)*b}$

- ❖ Potęgowanie:  $a^b$  (jeden element musi być skalar, a drugi macierzą kwadratową):
  - jeśli  $b$  jest liczbą całkowitą, to macierz  $a$  jest  $b$ -krotnie przemnażana przez siebie
  - jeśli  $a$  jest skalar, a macierz  $b$  jest diagonalna, to wynikiem jest macierz diagonalna z elementami równymi liczbie  $a$  podniesionej do potęgi wartości odpowiedniego elementu macierzy  $b$
  - w pozostałych przypadkach operacja potęgowania dokonywana jest w przestrzeni wektorowej, w której składnik macierzowy jest diagonalny (rozwiązywane jest zagadnienie wartości i wektorów własnych:  $A=VDV^{-1}$ ) – wynik podawany jest jednak w przestrzeni pierwotnej:  $A^b=VDBV^{-1}$

# Operacje tablicowe

- ❖ Odróżnia się je od operacji macierzowych poprzez poprzedzenie ich kropką: `.*` `./` `.\` `.^`
- ❖ Wykonywane są pomiędzy odpowiednimi elementami macierzy (element po elemencie)
- ❖ Macierze muszą mieć te same wymiary (za wyjątkiem oczywiście operacji na parze macierz-skalar)
- ❖ Dodawanie i odejmowanie tablicowe nie wymaga kropki, bo działa tak samo, jak w operacjach macierzowych
- ❖ W przypadku, gdy mogło by to doprowadzić do niejednoznacznej interpretacji polecenia, przed kropką należy postawić spację: `2 .*a`



# Operacje relacyjne i logiczne

- ❖ Operacje na macierzach o tych samych wymiarach lub pomiędzy macierzą a skalarom – wynikiem jest macierz tych samych wymiarów, której elementami są wartości logiczne (0 lub 1) wyniku operacji na odpowiednich elementach macierzy
- ❖ Operatory relacyjne:
  - == równości
  - ~= nierówności
  - < mniejszości
  - <= niewiększości
  - > większości
  - >= niemniejszości
- ❖ Operatory logiczne:
  - & logiczne And
  - | logiczne Or
  - ~ logiczne Not
- ❖ Elementy niezerowe macierzy traktowane są jak 1 (prawda)

- ❖  **$\det(a)$**  – wyznacznik macierzy
- ❖  **$\text{trace}(a)$**  – ślad macierzy (suma elementów diagonalnych)
- ❖  **$\text{rank}(a)$**  – rząd macierzy
- ❖  **$\text{eig}(a)$**  – wartości własne i wektory własne macierzy
  - **$d=\text{eig}(a)$**   
d jest wektorem (kolumną) wartości własnych
  - **$[V,D]=\text{eig}(A)$**   
V jest macierzą wektorów własnych (kolumny)  
D jest macierzą diagonalną wartości własnych
  - $A=VDV^{-1}$

# Elementarne funkcje statystyczne

- ❖ Działają na seriach danych wzdłuż kolumn (standardowo) lub wierszy (trzeba to wymusić, np.  $\min(a,2)$ )
- ❖ Wynikiem jest wektor o długości równej liczbie kolumn (wierszy) z elementami będącymi wartościami funkcji obliczonych na kolumnach (wierszach)
  - **$\min(a)$**  element minimalny
  - **$\max(a)$**  element maksymalny
  - **$\text{sum}(a)$**  suma elementów
  - **$\text{prod}(a)$**  iloczyn elementów
  - **$\text{mean}(a)$**  średnia
  - **$\text{std}(a)$**  odchylenie standardowe
  - **$\text{var}(a)$**  wariancja

❖ Działają tablicowo, tzn. na elementach macierzy:

- ***abs(a)*** wartość bezwzględna
- ***round(a)*** zaokrąglenie
- ***fix(a)*** zaokrąglenie do 0
- ***floor(a)*** zaokrąglenie do  $-\infty$
- ***ceil(a)*** zaokrąglenie do  $+\infty$
- ***sqrt(a)*** pierwiastek kwadratowy
- ***rem(a)*** reszta z dzielenia
- ***exp(a)*** funkcja wykładnicza
- ***log(a)*** logarytm naturalny
- ***log10(a)*** logarytm dziesiętny

# Funkcje trygonometryczne i cyklometryczne

- ❖ Działają na elementach macierzy (tablicowo)
- ❖ Argumentem (lub wynikiem) funkcji jest miara łukowa
- ❖ Funkcje trygonometryczne:
  - $\sin(a)$  sinus
  - $\cos(a)$  cosinus
  - $\tan(a)$  tangens
  - $\cot(a)$  cotangens
- ❖ Funkcje cyklometryczne:
  - $\text{asin}(a)$  arcus sinus
  - $\text{acos}(a)$  arcus cosinus
  - $\text{atan}(a)$  arcus tangens
  - $\text{acot}(a)$  arcus cotangens
- ❖ Odpowiedniki hiperboliczne tych funkcji mają w nazwie dodatkowo literę h na końcu, np.  $\sinh$ ,  $\text{acoth}$