

Równanie fali elektromagnetycznej

Z równań Maxwella w postaci różniczkowej wynika znane z mechaniki równanie falowe
Zakładamy próżnię bez ładunków i prądów:

$$\rho = 0, \quad \vec{j} = \vec{0}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{div} \vec{\mathbf{E}} = 0 \\ \operatorname{div} \vec{\mathbf{B}} = 0 \\ \operatorname{rot} \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} \\ \operatorname{rot} \vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \end{array} \right.$$

$$\operatorname{rot}(\operatorname{rot} \vec{\mathbf{E}}) = \operatorname{rot}\left(-\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}\right)$$

$$\operatorname{rot}(\operatorname{rot} \vec{\mathbf{E}}) = -\nabla^2 \vec{\mathbf{E}} + \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{\mathbf{E}} = -\nabla^2 \vec{\mathbf{E}}$$

$$\nabla^2 \equiv \Delta \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

$$\operatorname{rot}\left(-\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}\right) = -\frac{\partial}{\partial t}(\operatorname{rot} \vec{\mathbf{B}}) = -\frac{\partial}{\partial t}\left(\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t}\right) = -\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{E}}}{\partial t^2}$$

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{E}} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{E}}}{\partial t^2}$$

Biorąc rotację z czwartego równania

$$\text{rot}(\text{rot } \vec{\mathbf{B}}) = \text{rot} \left(\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} \right)$$

i wykonując podobne przekształcenia otrzymujemy analogiczny wynik dla $\vec{\mathbf{B}}$:

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{B}}}{\partial t^2}$$

W mechanice ruchu falowego równanie

$$\nabla^2 \xi = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2}$$

jest ogólnym równaniem fali rozchodzącej się w przestrzeni 3-wymiarowej z prędkością v .

Oznacza to, że zmiany wektorów $\vec{\mathbf{E}}$ i $\vec{\mathbf{B}}$ rozchodzą się w przestrzeni jako fale z prędkością

$$v = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \varepsilon_0}}$$

$$v = \frac{1}{\sqrt{4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Wb}}{\text{A m}} \cdot 8,85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{F}}{\text{m}}}} = 3 \cdot 10^8 \frac{\text{m}}{\text{s}} = 300000 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

Jest to dokładnie prędkość światła.

Z równań Maxwella (i z doświadczeń) wynika, że zmiany wektorów \vec{E} i \vec{B} są ze sobą ściśle powiązane:

jeżeli gdzieś zachodzi lokalna zmiana pola \vec{E} $\left(\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \neq 0\right)$, to w jej otoczeniu powstaje wirowe pole magnetyczne $(\text{rot } \vec{B} \neq 0)$;

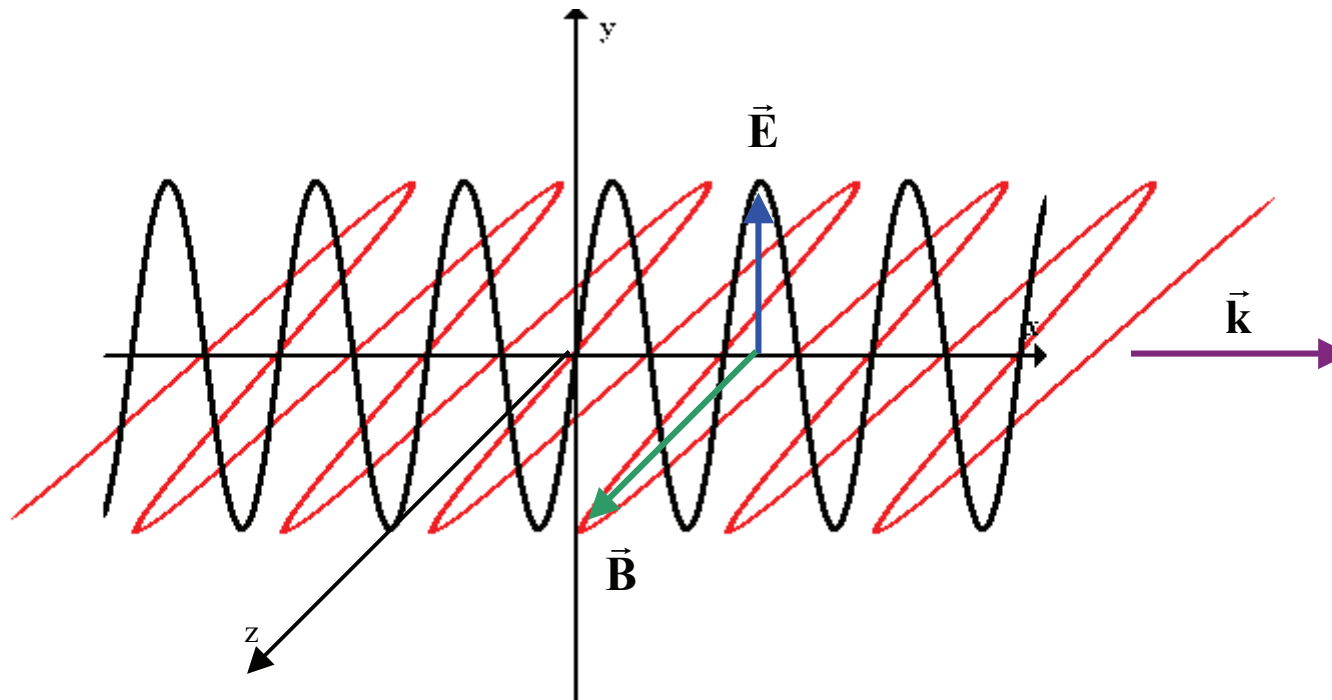
jeżeli to pole \vec{B} jest zmienne w czasie $\left(\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \neq 0\right)$, to w otoczeniu tego punktu powstaje wirowe pole elektryczne $(\text{rot } \vec{E} \neq 0)$.

Jeżeli rozważymy falę płaską, rozchodzącą się w kierunku wektora \vec{k} , to można ściśle pokazać, że

- 1. wektory \vec{E} i \vec{B} są prostopadłe do \vec{k}**
- 2. wektory \vec{E} i \vec{B} są prostopadłe do siebie nawzajem**

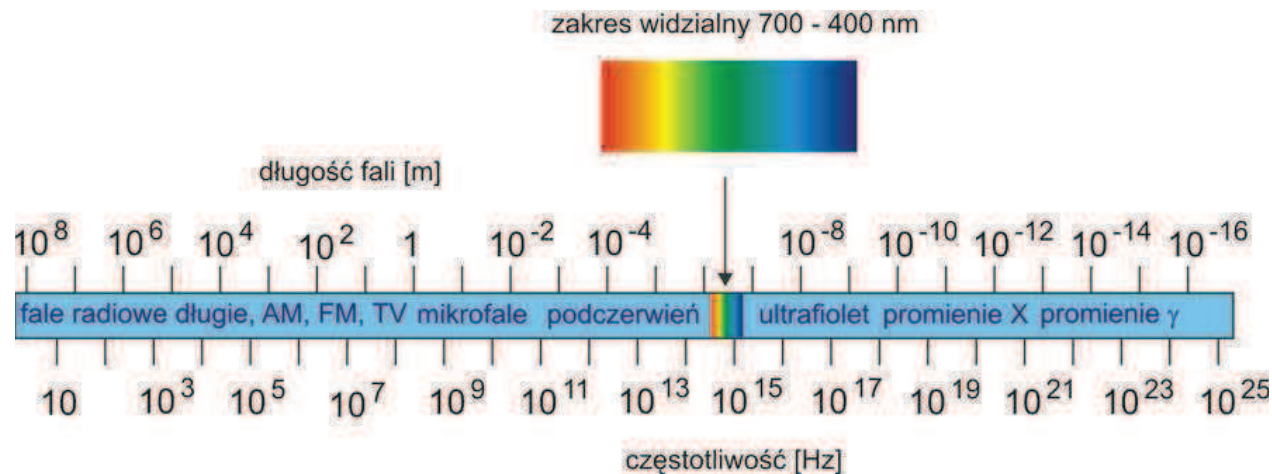
(wektory \vec{E} , \vec{B} , \vec{k} tworzą trójkę prawoskrętną, wektor Poyntinga $\vec{S} = \frac{1}{\mu_0} (\vec{E} \times \vec{B})$)

Wektory \vec{E} i \vec{B} tworzą razem falę elektromagnetyczną poprzeczną (podłużna nie istnieje).



Hipoteza Maxwella: światło jest falą elektromagnetyczną.

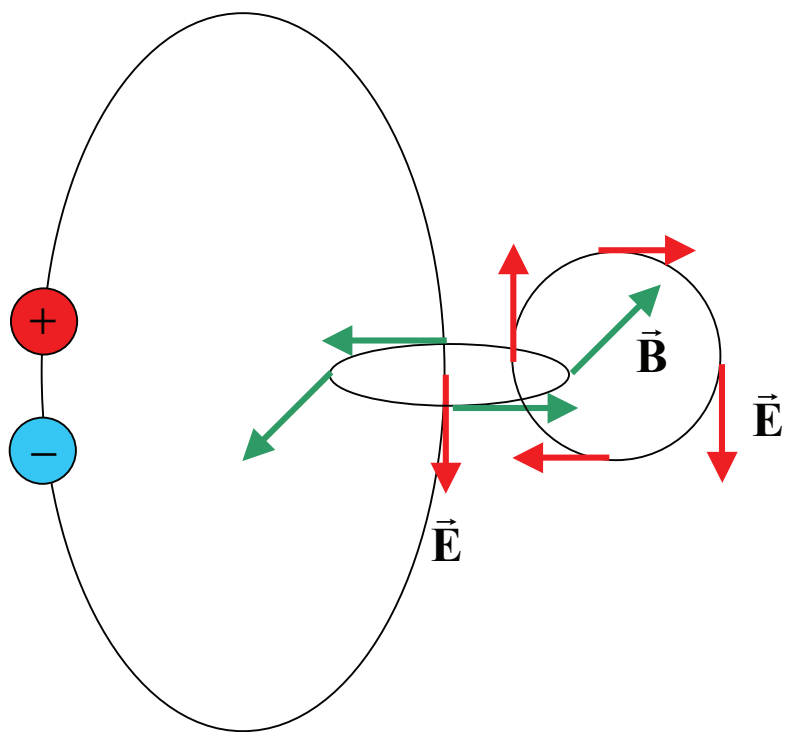
Okazało się, że bardzo wiele innych rodzajów promieniowania, to także fale elektromagnetyczne.



(źródło: http://galaxy.uci.agh.edu.pl/~kakol/wyklady/Fizyka_modul_08.pdf - za zgodą autora)

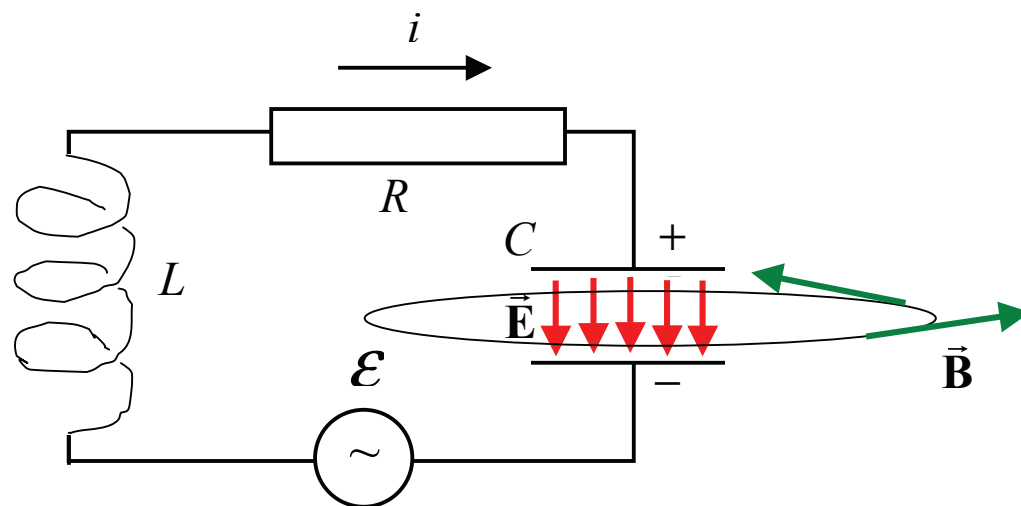
Wytwarzanie fal elektromagnetycznych

Najprostsze źródło fal elektromagnetycznych: drgający dipol elektryczny



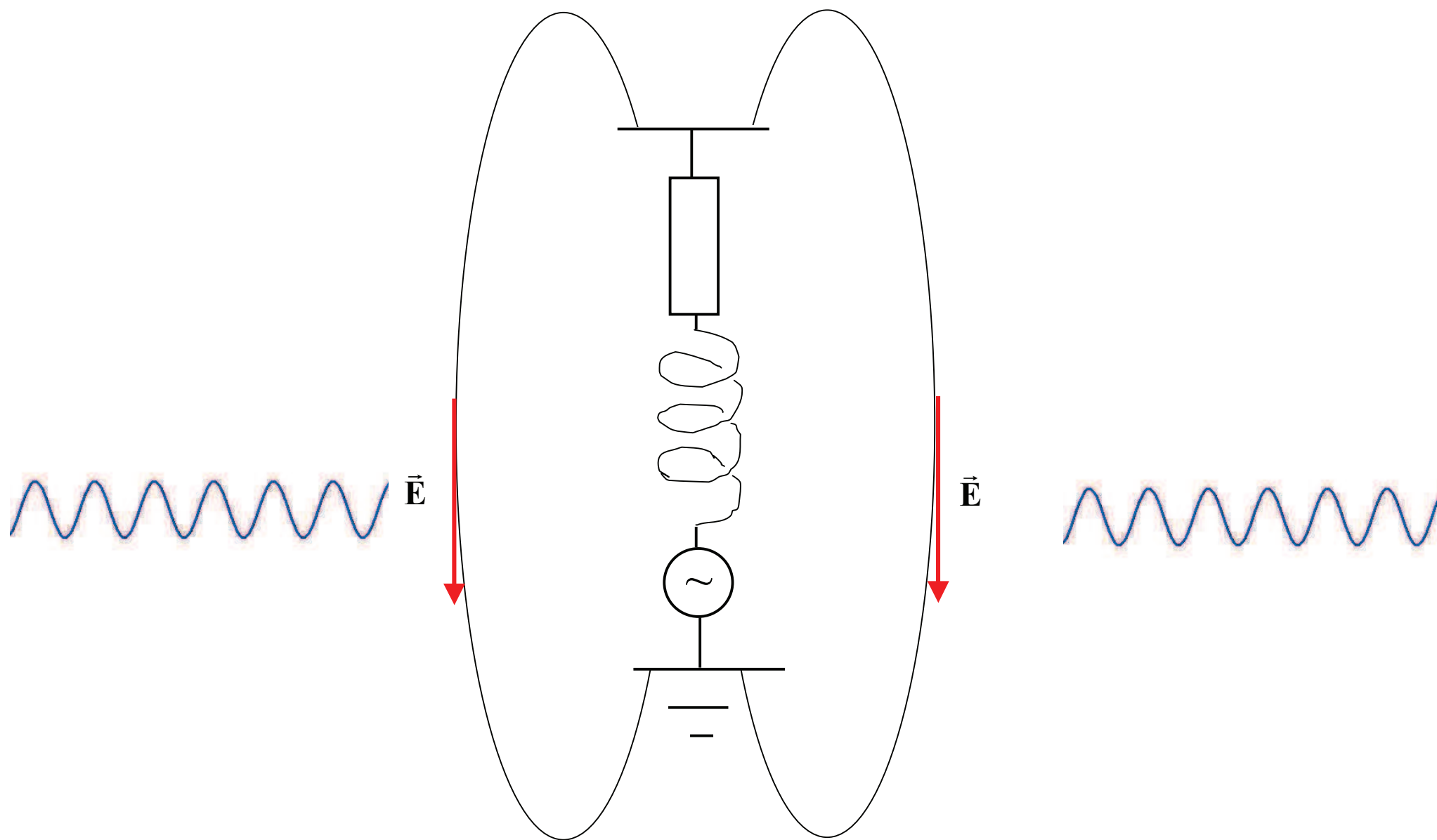
itd.

Realizacja praktyczna: obwód RLC z zasilaniem



Energia skupiona w kondensatorze, słaba emisja.

Lepsza realizacja: otwarty obwód RLC z zasilaniem



zasada działania anteny radiowej

Optyka geometryczna i falowa

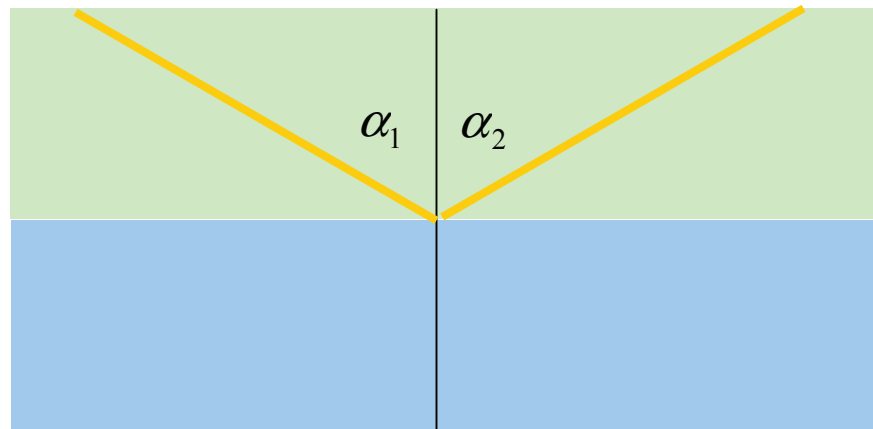
Pojęcie podstawowe: promień świetlny.

Podstawowa obserwacja: jeżeli promień świetlny pada na granicę dwóch ośrodków to:

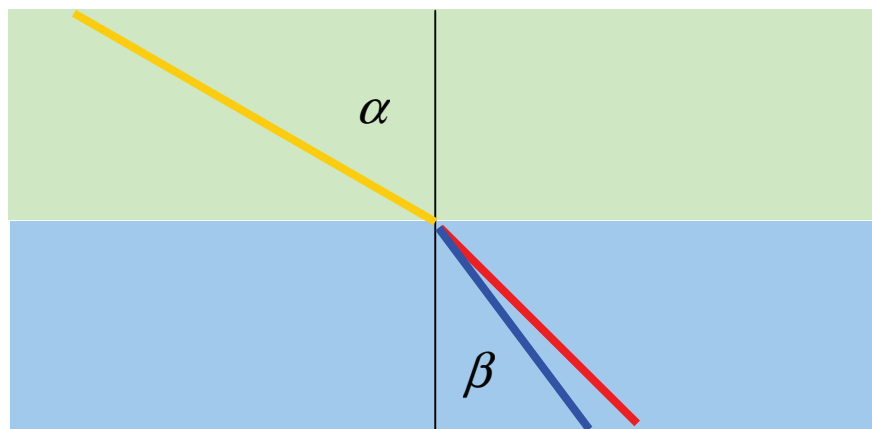
- ulega odbiciu na powierzchni granicznej
- załamaniu przy przejściu z jednego do drugiego ośrodka.

Prawo odbicia: promień padający, promień odbity i normalna do powierzchni granicznej wystawiona w punkcie padania promienia leżą w jednej płaszczyźnie i kąt padania równa się kątowi odbicia

$$\alpha_1 = \alpha_2$$



Kolejna obserwacja: promień światła białego (słonecznego) przy załamaniu rozszczepia się na promienie o różnych barwach.



Przyczyna: falowa natura światła.

Barwa zależy od częstotliwości ν .

W próżni fale świetlne rozchodzą się z prędkością c .

W próżni długość fali

$$\lambda = \frac{c}{\nu}$$

W innych ośrodkach prędkość światła

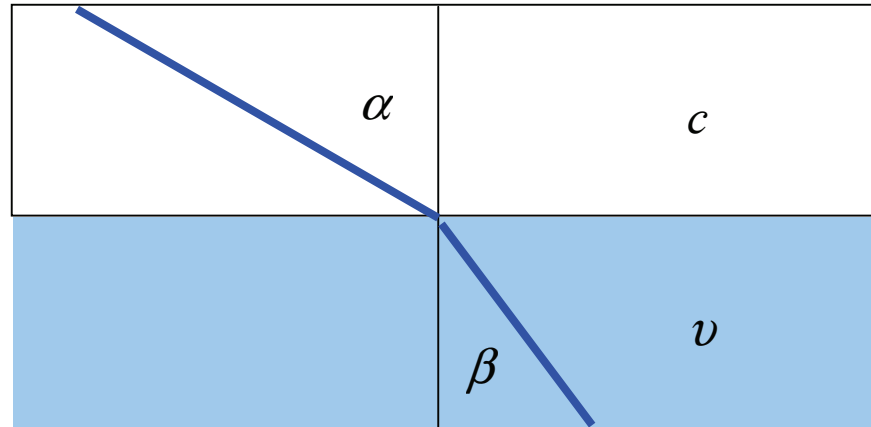
$$v < c$$

Częstotliwość ν nie zmienia się.

Zmienia się długość fali λ .

Zmienia się kierunek czoła fali.

Rozważmy przejście promienia świetlnego o danej λ z próżni do jakiegoś ośrodka



Definiujemy bezwzględny współczynnik załamania

$$n = \frac{c}{v}$$

$$n > 1$$

Przykłady:

dla wody $n = 1.33$

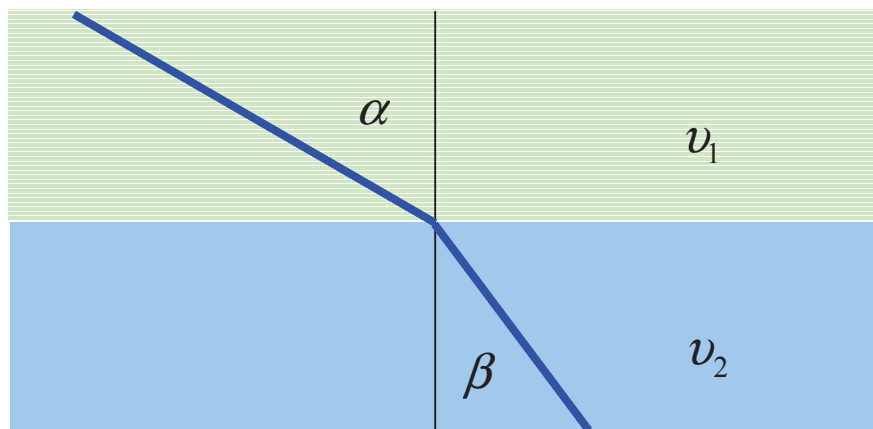
dla szkła $n \approx 1.5$

n zależy od materiału i od barwy światła.

Prawo załamania (na granicy z próżnią): stosunek sinusa kąta padania do sinusa kąta załamania jest równy bezwzględnej współczynniki załamania danego ośrodka

$$\frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = n$$

Na granicy dwóch ośrodków



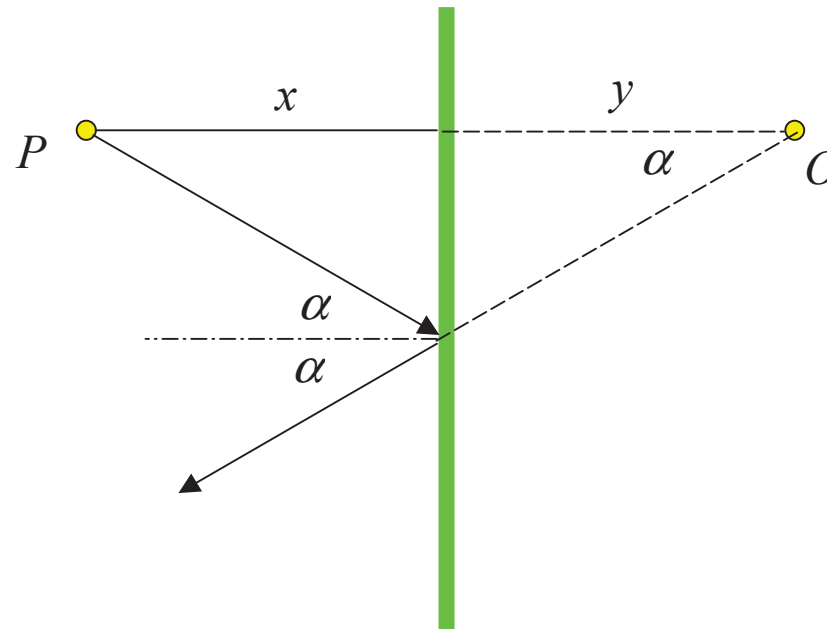
$$\frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{c}{v_2} / \frac{c}{v_1} = \frac{n_2}{n_1} = n_{2,1}$$

Prawo załamania (dla przejścia światła przez granicę dwóch ośrodków materialnych): stosunek sinusa kąta padania do sinusa kąta załamania jest równy względnemu współczynnikowi załamania światła ośrodka drugiego względem pierwszego $n_{2,1}$.

Optyka geometryczna – zwierciadła

Zwierciadło płaskie

Dla konstrukcji obrazu wykorzystywane jest tylko prawo odbicia.



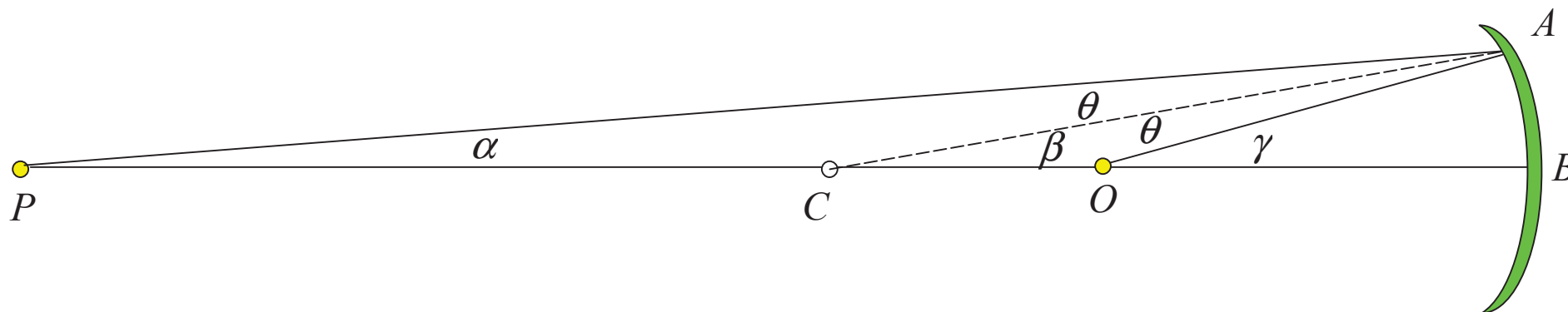
Obraz O punktu P jest pozorny (urojony), ponieważ tylko stwarza wrażenie, że wychodzą z niego promienie świetlne. Naprawdę przecinają się tam przedłużenia promieni.

Umownie

$$y = -x$$

$$x > 0$$

Zwierciadło kuliste



Oznaczenia:

C – środek krzywizny

AC = BC – promień krzywizny **r**

Zależności kątowe:

$$\beta = \alpha + \theta$$

$$\gamma = \alpha + 2\theta$$

stąd

$$\alpha + \gamma = 2\beta$$

W mierze łukowej

$$\alpha \approx \frac{AB}{PB} = \frac{AB}{x}$$

$$\beta = \frac{AB}{CB} = \frac{AB}{r}$$

$$\gamma \approx \frac{AB}{OB} = \frac{AB}{y}$$

stąd

$$\frac{AB}{x} + \frac{AB}{y} = 2 \frac{AB}{r}$$

i otrzymujemy równanie zwierciadła kulistego

$$\frac{1}{x} + \frac{1}{y} = \frac{2}{r}$$

Równanie to jest przybliżone. Przybliżenie to jest dobre dla promieni przyosiowych.

W opisanym przypadku wszystkie wielkości x, y, r są dodatnie. Równanie może być stosowane dla zwierciadła kulistego wypukłego, ale wtedy należy przyjąć $r < 0$.

Wynik $y < 0$ należy rozumieć jako obraz pozorny.

Jeżeli na zwierciadło pada wiązka równoległa, to promienie skupiają się praktycznie w jednym punkcie, który nazywamy ogniskiem. Odległość tego punktu od zwierciadła nazywamy ogniskową f . Wtedy

$$x \rightarrow \infty \qquad y = f$$

stąd

$$\frac{1}{f} = \frac{2}{r}$$

$$f = \frac{r}{2}$$

i możemy napisać równanie zwierciadła kulistego w postaci

$$\frac{1}{x} + \frac{1}{y} = \frac{1}{f}$$