

# Ćwiczenie 1: RRZ - metody jawne: Eulera, RK2, RK4

Tomasz Chwiej

22 października 2018

## 1 Problem autonomiczny

Rozwiążemy numerycznie równanie

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y), \quad f(t, y) = \lambda y \quad (1)$$

Jego rozwiązaniem analitycznym dla warunku początkowego  $y(0) = 1$  jest  $y(t) = e^{\lambda t}$ , przyda nam się ono do sprawdzenia poprawności rozwiązania numerycznego.

### 1. Metoda jawna Eulera

$$y_{n+1} = y_n + \Delta t \cdot f(t_n, y_n), \quad t_n = \Delta t \cdot n, \quad n = 0, 1, 2, \dots \quad (2)$$

daje przepis

$$y_{n+1} = y_n + \Delta t \cdot \lambda y_n \quad (3)$$

Rozwiązać równanie (1) przy użyciu schematu Eulera dla parametrów:  $y_0 = 1$ ,  $\lambda = -1$ ,  $t \in [0, 5]$ . Obliczenia wykonać dla trzech kroków czasowych  $\Delta t = 0.01$ ;  $0.1$ ;  $1.0$ . Na jednym rysunku pokazać trzy rozwiązania numeryczne i rozwiązanie analityczne. (5 pkt) Na drugim rysunku pokazać zmiany błędu globalnego  $\delta(t) = y_{num}(t) - y_{dok}(t)$  dla trzech kroków czasowych (5 pkt)

### 2. Metoda jawna RK2 (trapezów)

$$k_1 = f(t_n, y_n) = \lambda y_n \quad (4)$$

$$k_2 = f(t_n + \Delta t, y_n + \Delta t k_1) = \lambda (y_n + \Delta t k_1) \quad (5)$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{\Delta t}{2} (k_1 + k_2) \quad (6)$$

Powtórzyć obliczenia jak w punkcie 1 stosując schemat RK2. Za komplet wyników (20 pkt).

### 3. Metoda jawna RK4

$$k_1 = f(t_n, y_n) = \lambda y_n \quad (7)$$

$$k_2 = f\left(t_n + \frac{\Delta t}{2}, y_n + \frac{\Delta t}{2} k_1\right) = \lambda \left(y_n + \frac{\Delta t}{2} k_1\right) \quad (8)$$

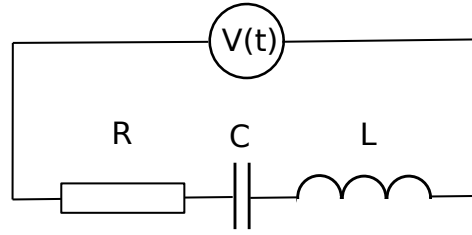
$$k_3 = f\left(t_n + \frac{\Delta t}{2}, y_n + \frac{\Delta t}{2} k_2\right) = \lambda \left(y_n + \frac{\Delta t}{2} k_2\right) \quad (9)$$

$$k_4 = f(t_n + \Delta t, y_n + \Delta t k_3) = \lambda (y_n + \Delta t k_3) \quad (10)$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{\Delta t}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) \quad (11)$$

Powtórzyć obliczenia jak w punkcie 1 stosując schemat RK4. Za komplet wyników (20 pkt).

## 1.1 RRZ 2 rzędu



Rysunek 1: Szeregowy obwód RLC podłączony do źródła napięcia  $V$ .

Korzystając z napięciowego prawa Kirchoffa dla układu szeregowego RLC pokazanego na rys.1 możemy zapisać równanie opisujące zmiany (przepływ) ładunku  $Q(t)$

$$L \frac{d^2 Q}{dt^2} + R \frac{dQ}{dt} + \frac{Q}{C} = V(t) \quad (12)$$

Jest to równanie RRZ 2 rzędu, aby je rozwiązać numerycznie, przeształcimy je do układu RRZ 1 rzędu ( $\frac{dQ}{dt} = I$  - prąd płynący w układzie)

$$\frac{dQ}{dt} = f(t, Q, I) = I \quad (13)$$

$$\frac{dI}{dt} = g(t, Q, I) = \frac{V(t)}{L} - \frac{R}{L}I - \frac{1}{LC}Q \quad (14)$$

Do jego rozwiązania wykorzystamy jawny schemat RK4. Oba równania musimy rozwiązywać w tym samym czasie, dlatego należy sukcesywnie wyznaczać pary funkcji

$$(k_1^Q, k_1^I) \rightarrow (k_2^Q, k_2^I) \rightarrow (k_3^Q, k_3^I) \rightarrow (k_4^Q, k_4^I) \rightarrow (Q_{n+1}, I_{n+1}) \quad (15)$$

jak poniżej

$$k_1^Q = f(t_n, Q_n, I_n) = I_n \quad (16)$$

$$k_1^I = g(t_n, Q_n, I_n) = \frac{V_n}{L} - \frac{1}{LC}Q_n - \frac{R}{L}I_n \quad (17)$$

$$k_2^Q = f(t_{n+\frac{1}{2}}, Q_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^Q, I_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^I) = I_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^I \quad (18)$$

$$k_2^I = g(t_{n+\frac{1}{2}}, Q_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^Q, I_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^I) = \frac{V_{n+\frac{1}{2}}}{L} - \frac{1}{LC} \left( Q_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^Q \right) - \frac{R}{L} \left( I_n + \frac{\Delta t}{2}k_1^I \right) \quad (19)$$

$$k_3^Q = f(t_{n+\frac{1}{2}}, Q_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^Q, I_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^I) = I_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^I \quad (20)$$

$$k_3^I = g(t_{n+\frac{1}{2}}, Q_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^Q, I_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^I) = \frac{V_{n+\frac{1}{2}}}{L} - \frac{1}{LC} \left( Q_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^Q \right) - \frac{R}{L} \left( I_n + \frac{\Delta t}{2}k_2^I \right) \quad (21)$$

$$k_4^Q = f(t_{n+1}, Q_n + \Delta t k_3^Q, I_n + \Delta t k_3^I) = I_n + \Delta t k_3^I \quad (22)$$

$$k_4^I = g(t_{n+1}, Q_n + \Delta t k_3^Q, I_n + \Delta t k_3^I) = \frac{V_{n+1}}{L} - \frac{1}{LC} \left( Q_n + \Delta t k_3^Q \right) - \frac{R}{L} \left( I_n + \Delta t k_3^I \right) \quad (23)$$

$$Q_{n+1} = Q_n + \frac{\Delta t}{6} \left( k_1^Q + 2k_2^Q + 2k_3^Q + k_4^Q \right) \quad (24)$$

$$I_{n+1} = I_n + \frac{\Delta t}{6} \left( k_1^I + 2k_2^I + 2k_3^I + k_4^I \right) \quad (25)$$

Należy rozwiązać równanie (12) używając schematu RK4 dla następujących parametrów:  $\Delta t = 10^{-4}$ ,  $R = 100$ ,  $L = 0.1$ ,  $C = 0.001$ ,  $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ ,  $T_0 = 2\pi/\omega_0$ ,  $t \in [0, 4T_0]$ .

Warunki początkowe:  $Q(t = 0) = Q_0 = 0$ ,  $I(t = 0) = I_0 = 0$

Potencjał  $V(t)$  źródła napięcia

$$V(t) = 10 \sin(\omega_V t) \tag{26}$$

Obliczenia wykonać dla czterech częstości źródła tj.  $\omega_V = 0.5\omega_0$ ;  $0.8\omega_0$ ;  $1.0\omega_0$ ;  $1.2\omega_0$ .

Na jednym rysunku umieścić wykresy uzyskanych rozwiązań. (50 pkt)