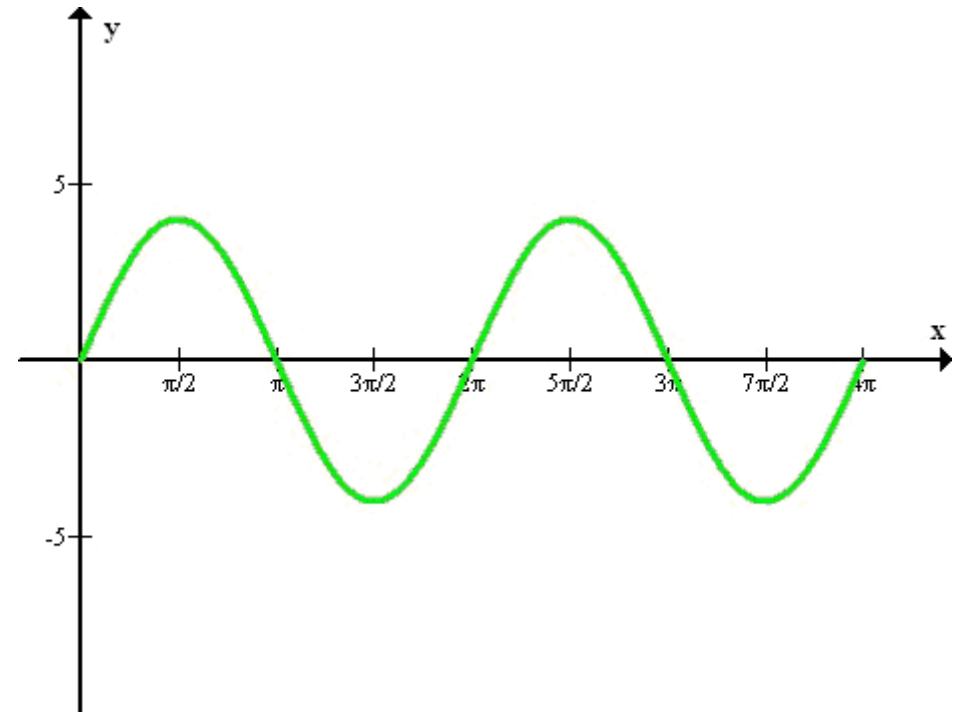
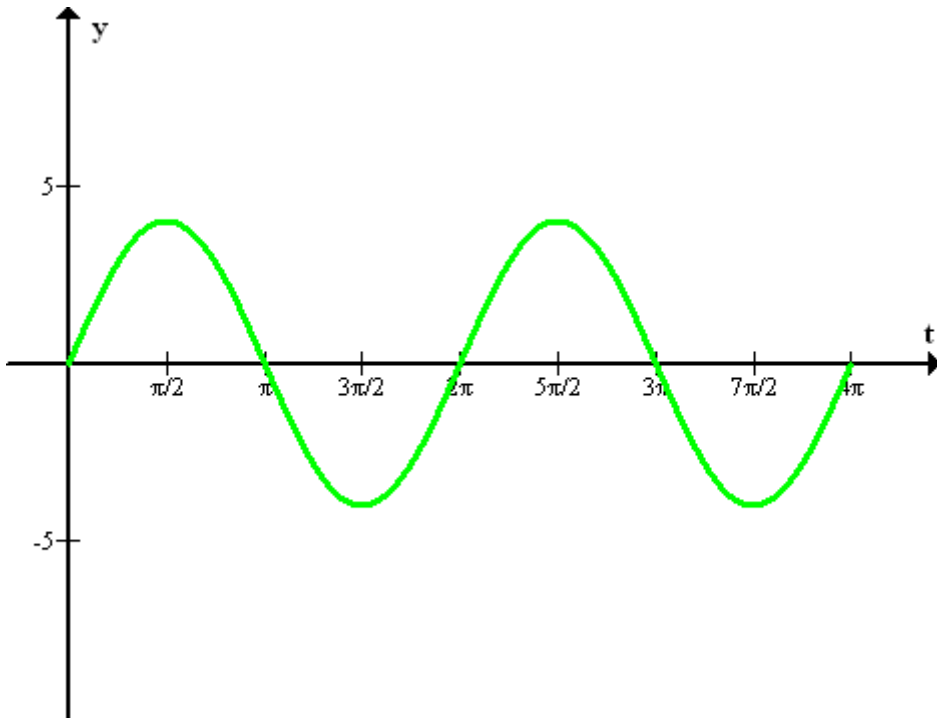


Fale rzeczywiste

dudnienia i prędkość grupowa

Czysta fala harmoniczna nie istnieje.

Rzeczywisty impuls falowy jest skończony w czasie i w przestrzeni:



Rzeczywisty impuls falowy (ciąg falowy) można przedstawić jako superpozycję pewnej liczby (na ogół nieskończonej) fal harmoniczných.

Rozważmy superpozycję 2 fal płaskich o tych samych amplitudach, o nieznacznie różniących się ω i k , biegnących wzdłuż tej samej prostej

$$y_1 = A \cos(\omega_1 t - k_1 x)$$

$$y_2 = A \cos(\omega_2 t - k_2 x)$$

$$y = y_1 + y_2 = 2A \cos\left(\frac{\Delta\omega}{2} t - \frac{\Delta k}{2} x\right) \cos(\omega_{\text{sr}} t - k_{\text{sr}} x)$$

gdzie

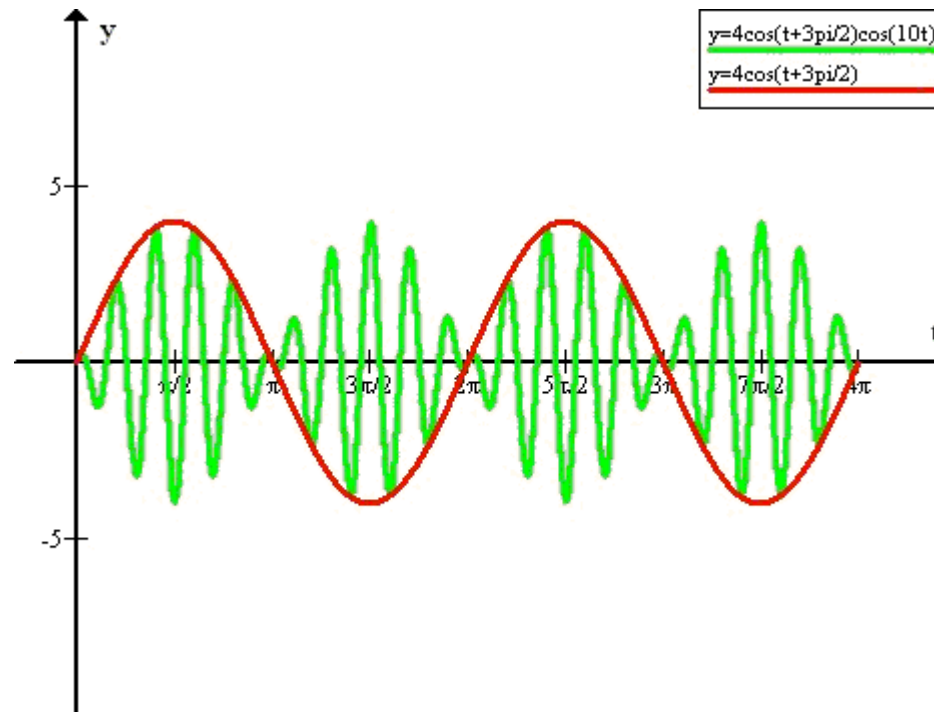
$$\Delta\omega = |\omega_1 - \omega_2|, \quad \Delta k = |k_1 - k_2|$$

$$\omega_{\text{sr}} = \frac{\omega_1 + \omega_2}{2}, \quad k_{\text{sr}} = \frac{k_1 + k_2}{2}.$$

Jest to fala harmoniczná o modulowanej amplitudzie.

W ustalonym miejscu ($x = \text{const}$) jest to drganie harmoniczná o modulowanej amplitudzie - dudnienie.

$$y = 2A \cos\left(\frac{\Delta\omega}{2} t - \varphi_1\right) \cos(\omega_{sr} t - \varphi_2)$$



Przykład: fala akustyczna – obserwator w miejscu x usłyszałby dźwięk o okresie $T=2\pi/10$, modulowany z okresem $T_{\text{mod}}=\frac{1}{2} \cdot 2\pi=\pi$, czyli dudnienie.

Widzimy, że impulsy (grupy fal ograniczone z dwóch stron przez zerową amplitudę) przesuwa się z jakąś prędkością.

Superpozycja

$$y = y_1 + y_2 = 2A \cos\left(\frac{\Delta\omega}{2} t - \frac{\Delta k}{2} x\right) \cos(\omega_{sr} t - k_{sr} x)$$

opisuje przesuwanie się „paczek energii”, ponieważ energia jest proporcjonalna do kwadratu amplitudy

Znajdźmy prędkość przesuwania się powierzchni falowej o stałej amplitudzie:

$$\frac{\Delta\omega}{2} t - \frac{\Delta k}{2} x = const$$

Jest to równanie ruchu tego zespołu (grupy) fal

$$x = \frac{\Delta\omega}{\Delta k} t + const'$$

Prędkość tej grupy fal

$$v_g = \frac{dx}{dt} = \frac{\Delta\omega}{\Delta k}$$

nazywamy prędkością grupową.

Ogólnie:

$$v_g = \frac{d\omega}{dk}$$

Prędkość grupowa jest pojęciem ważnym także dla techniki. Wszelkie sygnały rozchodzą się z prędkością grupową.

Jeżeli v_f nie zależy od λ , to prędkość fazowa jest równa prędkości grupowej.

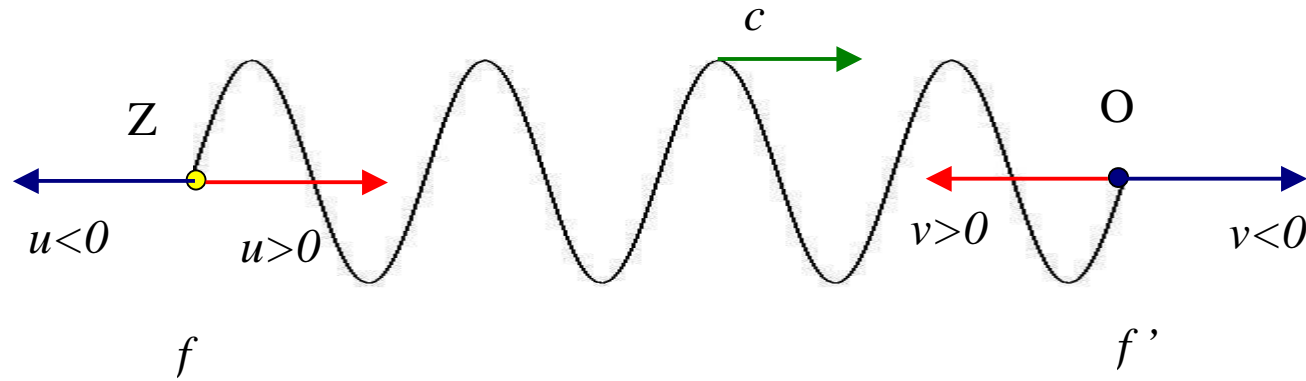
Przykłady sytuacji, gdy prędkość fazowa jest równa prędkości grupowej:

- **fale dźwiękowe w powietrzu**
- **fale poprzeczne w strunie**
- **fale elektromagnetyczne w próżni (np. światło).**

Są to przypadki szczególne.

Efekt Dopplera dla fali akustycznej

polega na zmianie obserwowanej częstości dźwięku, względem znanej częstości źródła, wskutek ruchu źródła lub obserwatora względem ośrodka.



Dane: f, c, u, v (tutaj c – prędkość dźwięku względem powietrza)

Szukane: f'

Oznaczenia: Z – źródło, O – obserwator.

Jeżeli nie ma ruchu Z ani O, to $c = \frac{\lambda}{T} = \lambda f$, $f' = f$

I. Z nieruchome, O zbliża się do Z

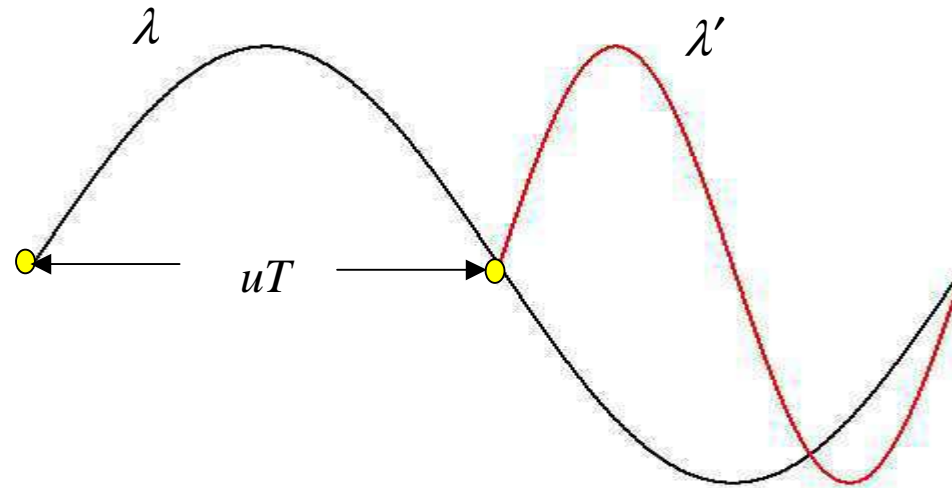
$u = 0, v > 0 \Rightarrow$ prędkość względna fali i obserwatora jest większa od c

$$\begin{cases} c + v = \lambda f' \\ c = \lambda f \end{cases} \Rightarrow \frac{f'}{f} = \frac{c + v}{c}$$

$$f' = \left(1 + \frac{v}{c}\right) f$$

II. O nieruchomy, Z zbliża się do O

$u > 0, \quad v = 0 \quad \Rightarrow \quad \text{źródło dogania impulsy, fala się skraca}$



$$c = \lambda' f' = (\lambda - uT) f' = (cT - uT) f' = (c - u) T f' = (c - u) \frac{f'}{f}$$

$$f' = \frac{c}{c - u} f$$

III. Z i O zbliżają się do siebie

$u \neq 0, \quad v \neq 0$

$$f' = \frac{c + v}{c} \frac{c}{c - u} f$$

$$f' = \frac{c + v}{c - u} f$$

Wzory te są słuszne dla prędkości źródła i obserwatora mniejszych od prędkości dźwięku.

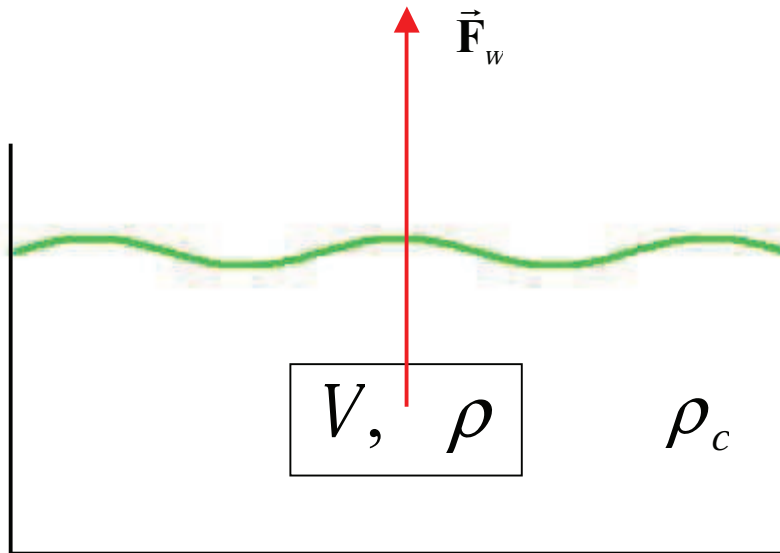
Mechanika płynów

Hydrostatyka

Hydrodynamika

Prawo Archimedesesa:

Na każde ciało zanurzone w cieczy działa siła wyporu, skierowana ku górze, równa co do wielkości ciężarowi cieczy wypartej przez to ciało.



$$F_w = \rho_c Vg$$

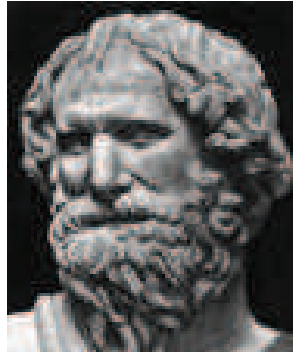
Warunek pływania ciał:

$$F_w \geq mg$$

$$\rho_c Vg \geq \rho Vg$$

$$\rho_c \geq \rho$$

Zastosowanie: łodzie, statki, balony.



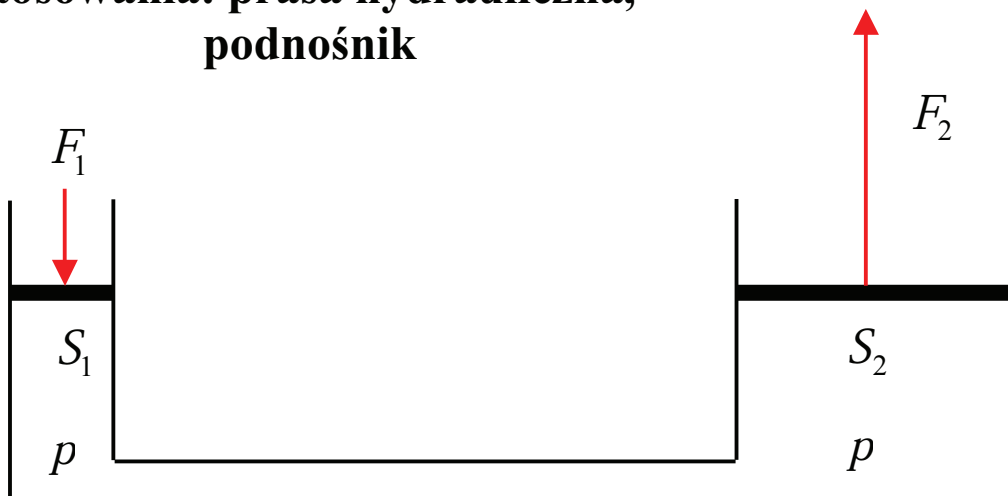
Archimedes (287-212 p.n.e)

Jego prawo pozwala zmierzyć gęstość ciała przez dwukrotne zważenie, np. w powietrzu i w wodzie (korona Herona).

Prawo Pascala:

Ciśnienie wywarte na ciecz rozchodzi się równomiernie we wszystkich kierunkach.

Zastosowania: prasa hydrauliczna,
podnośnik



$$\frac{F_1}{S_1} = \frac{F_2}{S_2}$$

$$F_2 = \frac{S_2}{S_1} F_1$$

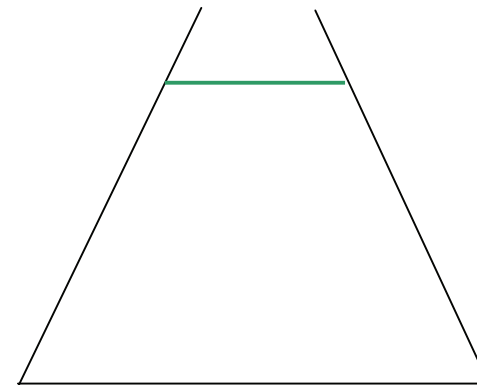
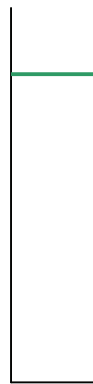
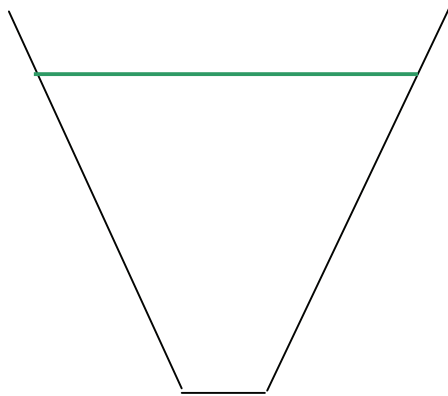


Blaise Pascal (1623-1662)

Ciśnienie hydrostatyczne

$$p = \rho g h$$

Paradoks hydrostatyczny



Ciśnienie na dnie naczynia nie zależy od kształtu tego naczynia, lecz od wysokości słupa ciecży.

Hydrodynamika

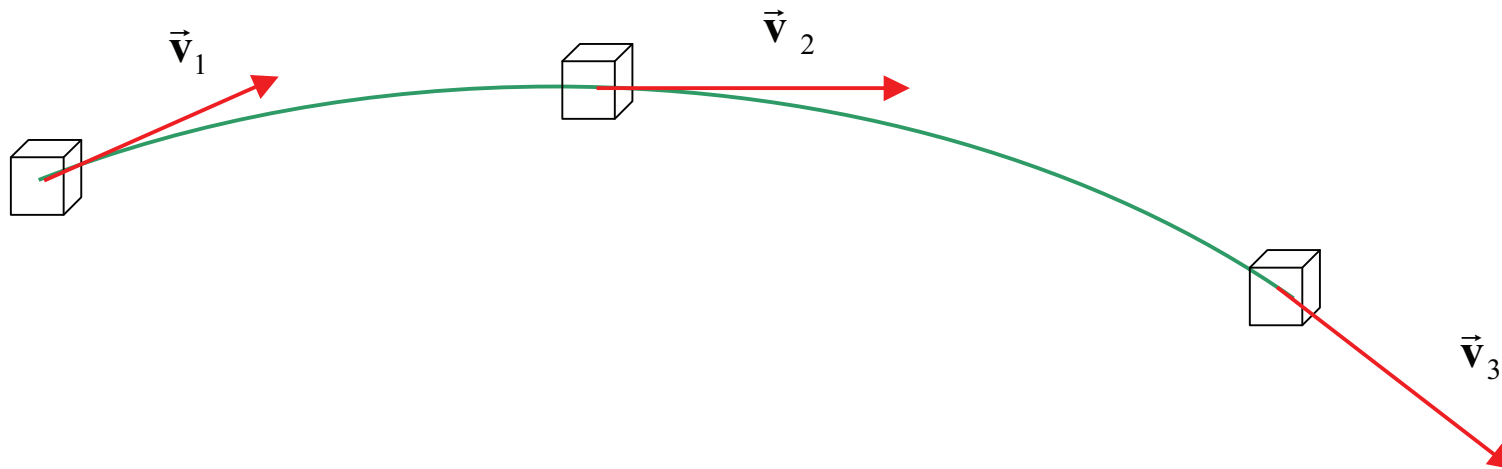
Ruch cieczy idealnej

Założenia:

- ciecz jest nieściśliwa i nielepka
- przepływ jest ustalony i bezwirowy

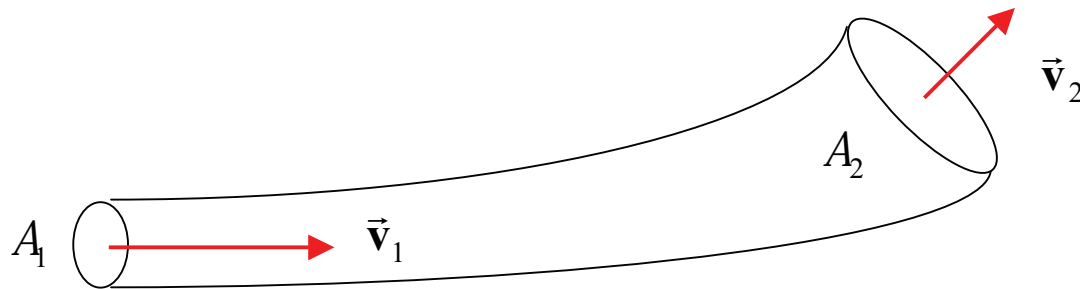
Definicje:

- cząstka płynu – myślowo wyodrębniony element objętości
- linia prądu – linia, do której wektor prędkości wybranej cząstki płynu jest w każdym punkcie styczny
- struga prądu – obszar w cieczy utworzony przez pewien ciągły zbiór linii prądu



W dalszych rozważaniach będziemy wiązać prędkość z punktem w przestrzeni, a nie z konkretną cząstką płynu.

Równanie ciągłości



Przepływ masy w tym samym czasie Δt

przez A_1 : $\Delta m_1 = \rho_1 \Delta V_1 = \rho_1 v_1 \Delta t A_1$

przez A_2 : $\Delta m_2 = \rho_2 \Delta V_2 = \rho_2 v_2 \Delta t A_2$

Prawo zachowania masy:

$$\Delta m_1 = \Delta m_2$$

stąd

$$\rho_1 v_1 A_1 = \rho_2 v_2 A_2$$

$$\boxed{\rho A v = \text{const}}$$

Strumień masy jest stały.

Jeżeli ciecź jest nieściśliwa $\rho_1 = \rho_2$

to

$$\boxed{A v = \text{const}}$$

Natężenie przepływu jest stałe.

Równanie Bernoulliego

wynika ze związku między pracą i energią:

$$W = \Delta E_p + \Delta E_k$$

$$W = p_1 A_1 \Delta l_1 - p_2 A_2 \Delta l_2$$

$$\Delta E_p = mgh = mgy_2 - mgy_1$$

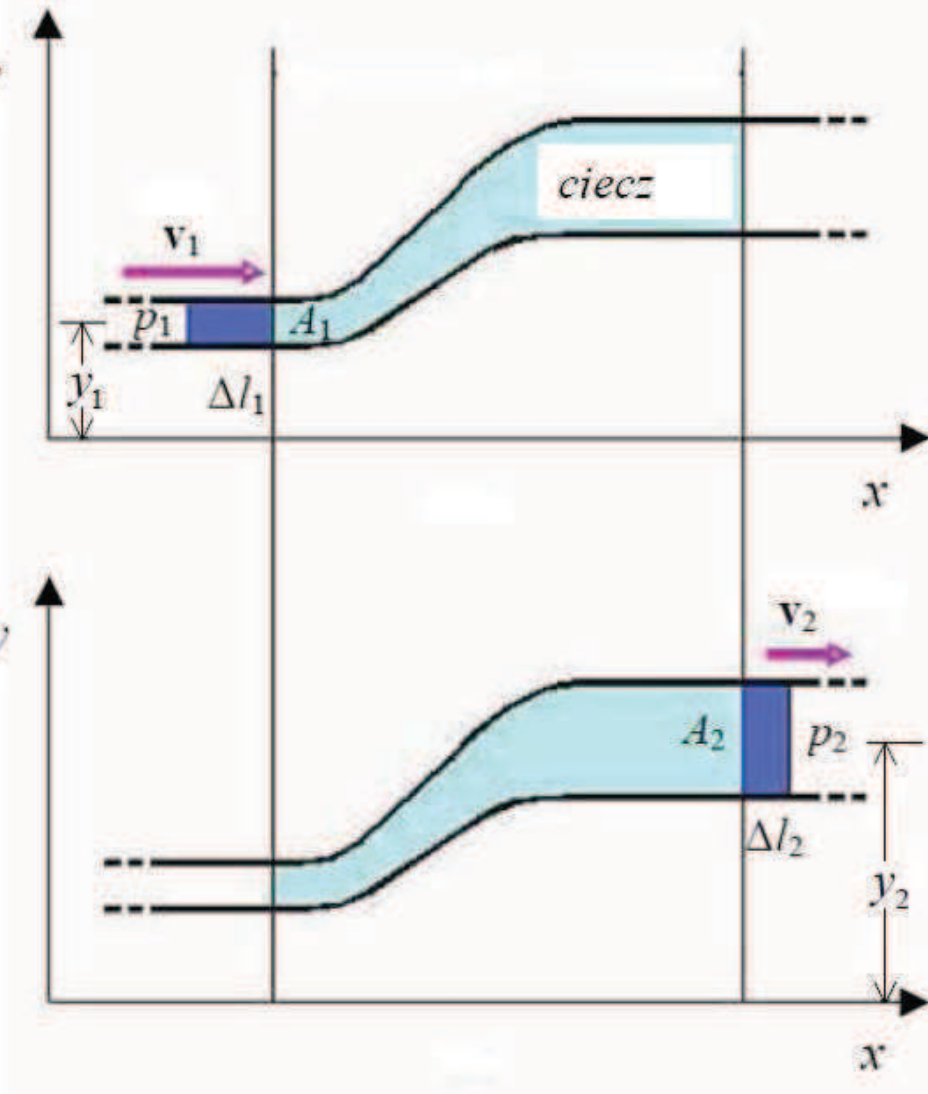
$$\Delta E_k = \frac{mv_2^2}{2} - \frac{mv_1^2}{2}$$

$$p_1 A_1 \Delta l_1 - p_2 A_2 \Delta l_2 = mgy_2 - mgy_1 + \frac{mv_2^2}{2} - \frac{mv_1^2}{2}$$

$$p_1 \Delta V - p_2 \Delta V = \rho \Delta V g y_2 - \rho \Delta V g y_1 + \frac{\rho \Delta V v_2^2}{2} - \frac{\rho \Delta V v_1^2}{2}$$

$$p_1 - p_2 = \rho g y_2 - \rho g y_1 + \frac{\rho v_2^2}{2} - \frac{\rho v_1^2}{2}$$

$$p_1 + \rho g y_1 + \frac{\rho v_1^2}{2} = p_2 + \rho g y_2 + \frac{\rho v_2^2}{2}$$



$$p + \rho g y + \frac{\rho v^2}{2} = const$$

definicje:

$p + \rho gy$ - ciśnienie statyczne

$\frac{\rho v^2}{2}$ - ciśnienie dynamiczne

Słowne sformułowanie prawa Bernoulliego:

suma ciśnienia statycznego i dynamicznego jest wielkością stałą.

Zastosowania:

- 1. pomiar prędkości cieczy i gazów w rurach**
- 2. siła nośna skrzydła samolotu**
- 3. rozpylacze aerozoli**



**Daniel Bernoulli
(1700-1782)**

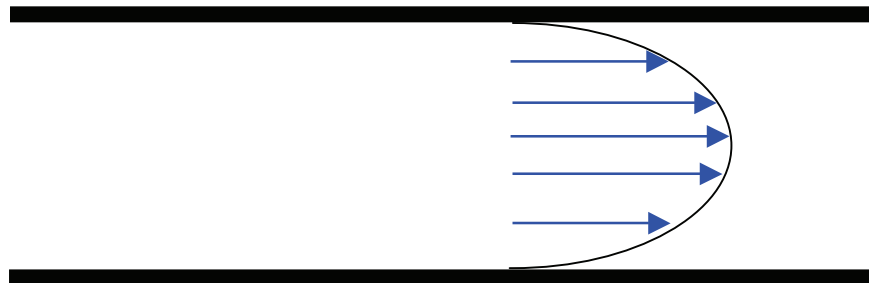
Ruch cieczy lepkiej

W rzeczywistej cieczy istnieją oddziaływania międzycząsteczkowe.

Ciecz oddziałuje ze ściankami rury i z przedmiotami w niej zanurzonymi.

Warstwy cieczy oddziałują ze sobą.

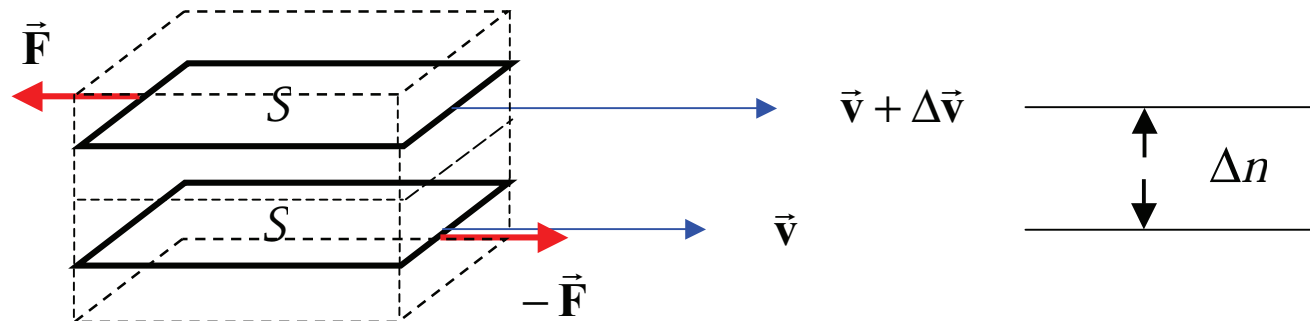
Przepływ cieczy przez rurę:



niebieskie strzałki – wektory prędkości

na styku ze ścianką rury $\vec{v} = \vec{0}$

Prawo Newtona dla lepkości



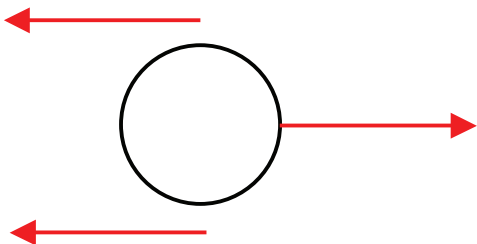
$$\frac{F}{S} = \eta \frac{\Delta v}{\Delta n}, \text{ a w granicy } \frac{F}{S} = \eta \frac{dv}{dn}$$

η - współczynnik lepkości dynamicznej

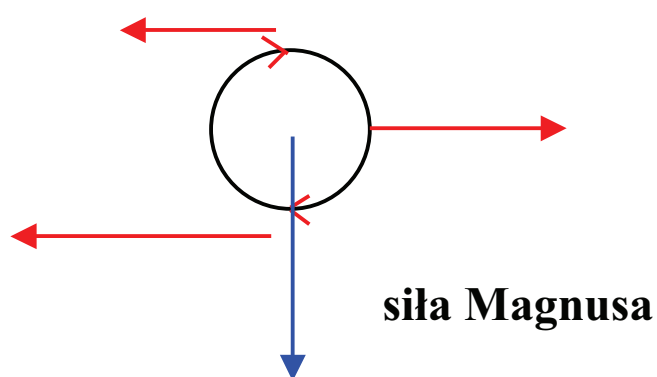
Przykład na zastosowanie równania Bernoulliego do płynu wykazującego lepkość:

strzelanie bramek z kornera lub obok muru (efekt Magnusa).

Lot piłki bez rotacji:



lot piłki z nadaną rotacją – wskutek lepkości powierzchnia piłki porywa cząsteczki powietrza, dlatego prędkość powietrza względem piłki po obu stronach nie jest taka sama:



$|v|$ mniejsze, p_{dyn} mniejsze, p_{stat} większe

$|v|$ większe, p_{dyn} większe, p_{stat} mniejsze

