

Inżynieria Mechatroniczna

Podstawy Sztucznej Inteligencji i Głębokiego Uczenia Przetwarzanie Obrazów - Wstęp

Krzysztof Holak
Akademia Górniczo-Hutnicza w Krakowie

1

Harmonogram

- Wykład 1 : Wstęp
- Wstępne przetwarzanie obrazu
- Filtracja obrazów
- Wykrywanie krawędzi
- Wykład 2: Segmentacja obrazu
- Wykład 3: Cechy obrazu
- Wykład 4: Przetwarzanie wideo

2

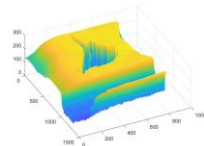
Co jest obraz ?

Obraz jako **funkcja 2D** $z = f(x, y)$

x, y – współrzędne punktów na obrazie
 z – wartość funkcji (intensywność, kolor itp.)



To podejście pozwala nam tworzyć algorytmy przetwarzania obrazu korzystając z narzędzi np. analizy matematycznej (np. gradient obrazu)



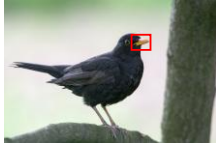
3

Co jest obraz ?

Obraz jako **macierz** pikseli $A = A(i,j)$

i, j – numer wiersz i kolumny piksela w macierzy
 $A(i,j)$ – wartość piksela (intensywność, kolor itp.)

To podejście pozwala nam tworzyć algorytmy przetwarzania obrazu korzystając z narzędzi np. Analizy matematycznej
 (Obraz cyfrowy jest zawsze dyskretny!)



4

Reprezentacja obrazu

Reprezentujemy obraz cyfrowy jako macierz $A(i,j)$ o rozmiarze $M \times N$
 Obraz cyfrowy jest **zdykretyzowany i skwantowany**

M, N – liczba wierszy i kolumn w macierzy A – **rozdzielczość przestrzenna**
 Liczba bitów na piksel do przedstawienia kolor lub jasności – **głębokość bitowa**

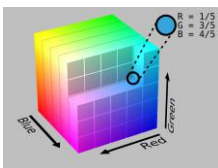
Obraz w skali szarości – 8 bitów na piksel (256 odcieni szarości)
Obraz kolorowy (True Color) – 8 bitów na kanał koloru, 24 bity na piksel
Obraz binarny (czarno-biały) – 1 bit na piksel

Inne reprezentacje: obraz multispektralny, hiperspektralny ...

5

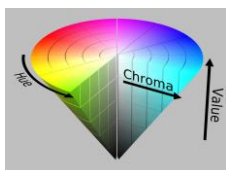
Obraz kolorowy

Przestrzeń RGB



Domyślna w Matplotlib
 Nieintuicyjna
 Kanały współzależne

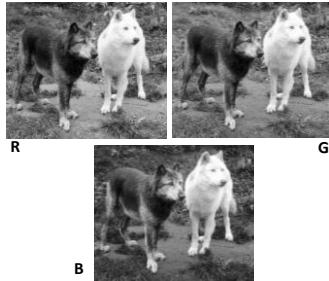
Przestrzeń HSV



Intuicyjna
 Oddzielona informacja o kolorze i jasności

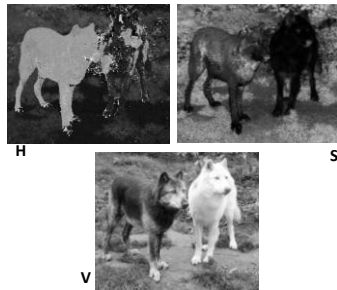
6

Obraz RGB



7

Obraz HSV

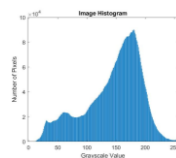


8

Histogram obrazu

Histogram obrazu – wykres słupkowy reprezentujący liczbę pikseli o danej jasności

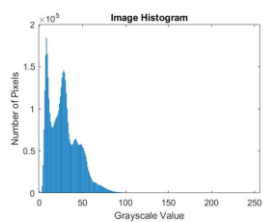
Histogram charakteryzuje jasność i kontrast obrazu – mówi wiele o tym, jak wygląda obraz
Dyskretna wersja funkcji gęstości prawdopodobieństwa znalezienia piksela o danej jasności



9

Przykłady histogramów

Ciemny obraz



10

Przykłady histogramów

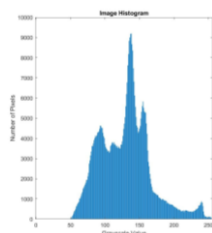
Histogram obrazu o wysokim kontraście vs obrazu o niskim kontraście



11

Przykłady histogramów

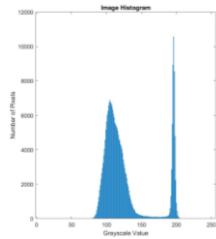
Obraz o wysokim kontraście



12

Przykłady histogramów

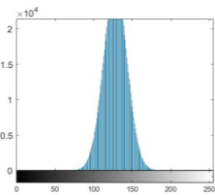
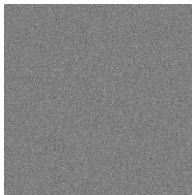
Obraz o niskim kontraście



13

Przykłady histogramów

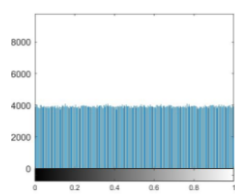
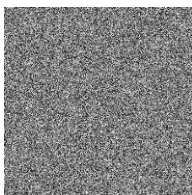
Obraz o niskim kontraście



14

Przykłady

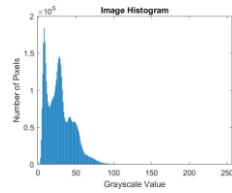
Obraz o wysokim kontraście



15

Wyrównanie histogramu

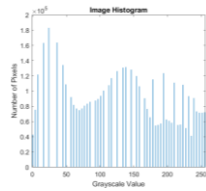
Poprzedni przykład podpowiada sposób na poprawę kontrastu obrazu poprzez rozciągnięcie histogramu na wszystkie poziomy jasności – **wyrównywanie histogramu**



16

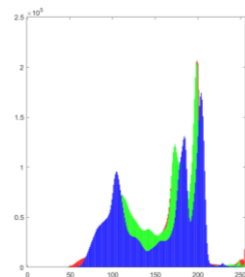
Wyrównanie histogramu

Dowód z teorii **prawdopodobieństwa** – prawdopodobieństwo gęstości dla monotonicznych funkcji zmiennych losowych



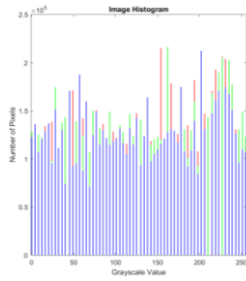
17

Histogramy dla obrazów kolorowych



18

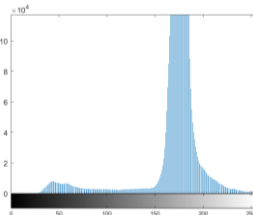
Histogramy dla obrazów kolorowych - wyrównanie



19

Histogramy w praktyce

Użyj histogramu, aby znaleźć próg i zbinaryzować obraz!



20

Histogramy w praktyce

Użyj histogramu, aby znaleźć próg i zbinaryzować obraz!



21

Podstawowe operacje na obrazach

- **Przetwarzanie punktowe**

Wynikowa wartość piksela jest funkcją tylko wartości wejściowego piksela
 $y = f(x)$

- **Przetwarzanie lokalne**

Wynikowa wartość piksela jest funkcją wartości wejściowego piksela i pikseli z jego otoczenia
 $y = f(x, h(x))$

- **Przetwarzanie globalne**

Wynikowa wartość piksela jest funkcją wszystkich wartości pikseli na obrazie
 $y = f(x, I)$

22

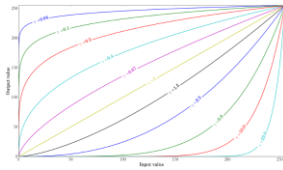
Podstawowe operacje na obrazach

- **Przetwarzanie punktowe**

Zmiana jasności
 Korekcja gamma
 Operacje arytmetyczne
 Operacje logiczne
 Progowanie

- **Przetwarzanie lokalne**
- **Przetwarzanie globalne**

Źródło: OpenCV



23

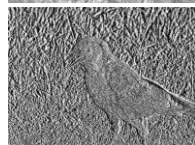
Podstawowe operacje na obrazach

- **Przetwarzanie punktowe**

- **Przetwarzanie lokalne**

Filtry liniowe
 Filtry nieliniowe
 Filtry morfologiczne
 Wykrywanie krawędzi
 Korelacja obrazów

- **Przetwarzanie globalne**

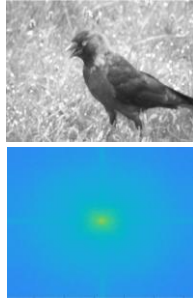


24

Podstawowe operacje na obrazach

- Przetwarzanie punktów
- Przetwarzanie lokalne
- Przetwarzanie globalne

Transformacje obrazu:
 Transformata Fouriera
 Transformata Cosinusowa
 Transformata Falkowa



25

Filtry

Aby zrozumieć koncepcję filtracji obrazu, przypomnijmy sobie, że obraz jest funkcją 2D - lub **sygnałem 2D** !

Obraz, jak każdy inny sygnał ma reprezentację w dziedzinie częstotliwości

Częstotliwość przestrzenna (SF)!

Dwie zmienne (częstotliwość w **kierunkach x i y**)



26

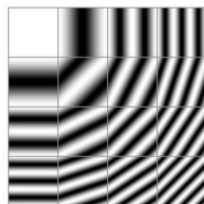
Filtry

Niskie częstotliwości

Średnia wartość jasności obrazu
 (częstotliwość zerowa, składowa DC)
 Powoli zmieniająca się jasność obrazu

Wysokie częstotliwości

Szybko zmieniająca się jasność
 Ostre krawędzie
 Narożniki, detale
 Szumy



27

Filtracja liniowa

Matematycznie jest zrealizowana przez **dyskretny splot** maski filtra z obrazem
Wyniki zależą od maski filtra

$$h[m,n] = \sum_{k,l} g[k,l] f[m+k,n+l]$$

Przykład: g - filtr prostokątny o wymiarach 3x3
 f - prosty obraz binarny

$$g = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

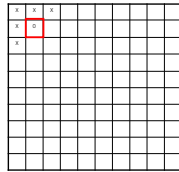
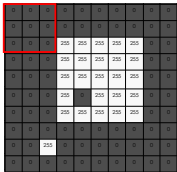


28

Dyskretny splot

$$h[m,n] = \sum_{k,l} g[k,l] f[m+k,n+l]$$

$$g = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

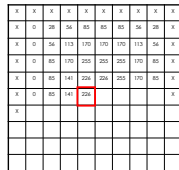
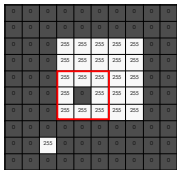


29

Dyskretny splot

$$h[m,n] = \sum_{k,l} g[k,l] f[m+k,n+l]$$

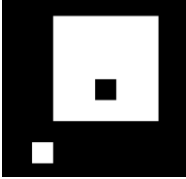
$$g = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$



30

Wyniki filtracji

$$\frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$



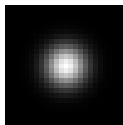
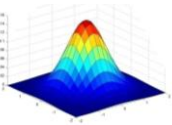
Co obserwujemy ?
Zamazane krawędzie, zredukowany „szum”, mniejszy obraz

31

Filtry dolnoprzepustowe

Maski mają tylko dodatnie współczynniki
Suma wszystkich współczynników wynosi 1 (brak zmiany jasności !)
Współczynniki decydują o wpływie sąsiadów na centralny piksel pod maską

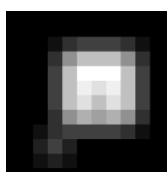
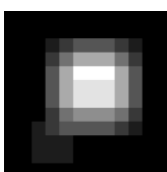
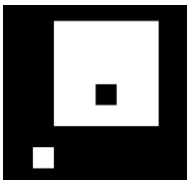
Przykłady: filtr prostokątny, **filtr gaussowski**



$$G_{\sigma} = \frac{1}{2\pi\sigma^2} e^{-\frac{(x^2+y^2)}{2\sigma^2}}$$

32

Wyniki filtracji

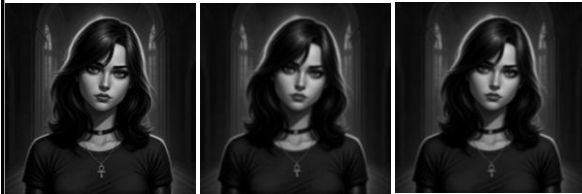


$$\frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\frac{1}{16} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

33

Wyniki filtracji



Box 13 x 13

Gauss 13 x 13, sigma 5

Jaki wpływ na wyniki ma rozmiar filtra ?
O czym decydują parametry filtru Gaussa?

34

Wyniki filtracji



Box 13 x 13

Gauss 13 x 13, sigma 5

Przyjrzyj się szczegółom!

35

Filtry dolnoprzepustowe do usuwania szumu



Sól i pieprz Szum: 0,3

Gauss 7 x 7, sigma 2

Jaki jest efekt?

36

Filtry dolnoprzepustowe do usuwania szumu



Sól i pieprz Szum: 0,5



Gauss 7 x 7, sigma 2

Jaki jest efekt?



37

Nieliniowa filtracja szumów

Dla niektórych rodzaj szumu, np. impulsowego („sól i pieprz”) można zastosować filtr dający lepszy efekt!

Filtr medianowy – nieliniowy filtr, **nie może** być zrealizowany przez operację splotu!

Oblicza medianę pikseli pod maską dla każdego położenia maski

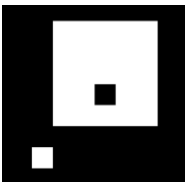
255	255	255
255	18	255
255	255	255

Jaki byłoby wynik filtracji?

Box 3x3: 288 (i dodatkowo zmiana otaczających pikseli)
Mediana 3x3: 255 (bez zmiany pikseli otoczenia)

38

Wyniki filtracji



$$g = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$



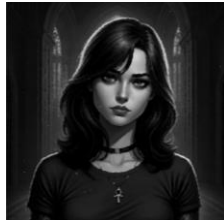
Filtr medianowy

39

Wyniki filtracji



Sól i pieprz szum: 0,5



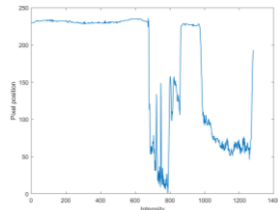
Filtr medianowy 7 x 7

Jaki jest efekt?

40

Wykrywanie krawędzi

Jak wyglądają krawędzie na rzeczywistych obrazach?
Szum I



41

Filtry górnoprzepustowe

Powróćmy do operacji konwolucji (splotu)

Użyjmy następującej maski

$$S_x = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$S_y = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

Jaki będzie wynik filtracji liniowej tą maską?

42

Wyniki filtracji górnoprzepustowej



$$S_x = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$



$$S_y = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

43

Filtry górnoprzepustowe

Przepuszczają tylko wysokie częstotliwości przestrzenne – krawędzie, narożniki szum itp.

Mogą działać jak **detektory krawędzi**!

Nazywane są również filtrami do liczenia **pochodnych obrazu** lub **gradientowe**

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{f(x + \varepsilon, y) - f(x, y)}{\varepsilon}$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \approx \frac{f(x+1, y) - f(x, y)}{1}$$

W praktyce jest stosowanych wiele masek – Sobel, Prewitt, Roberts dla policzenia pierwszej pochodnej obrazu

Laplasjan dla wyznaczenia drugiej pochodnej obrazu $\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$

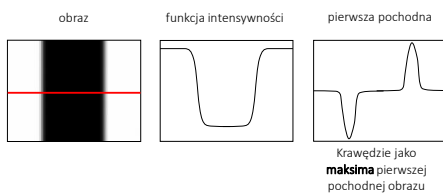
44

Wykrywanie krawędzi

Krawędź – miejsce na obrazie, gdzie pojawia się szybka zmiana intensywności piksela

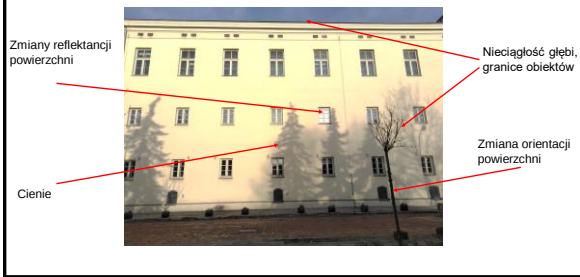
Źródła krawędzi ?

Czy wszystkie krawędzie na obrazie to prawdziwe krawędzie świata 3D ?



45

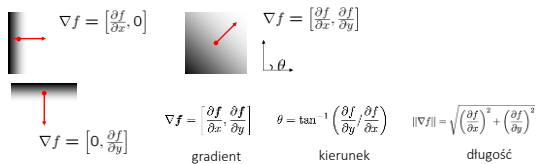
Co jest źródłem krawędzi?



46

Gradient obrazu

- 1) Wybierz filtry liczące pierwszą pochodną obrazu (np. maska Sobela)
- 2) Splot maski filtra z obrazem w celu uzyskania jego pochodnych kierunkowych
- 3) Oblicz gradient dla każdego piksela – jego długość i kierunek



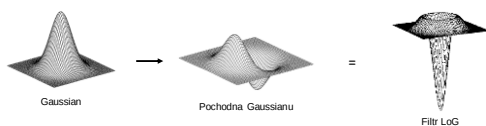
47

Wykrywanie krawędzi

Problem szumu

Zmniejszyć szum przez splot obrazu z **filtrem LP** i następnie splot z **filtrem HP** aby wykryć **krawędzie**

Z filtru Gaussa i Laplasjanu można używać w ten sposób **filtr LoG**



48

Wyniki dla filtru Laplace'a i LoG



Laplasjan



Filtr LoG

49

Filtracja HP vs Detekcja krawędzi



Filtr LoG



Detekcja krawędzi

50

Wykrywanie krawędzi

Cel: Wykryj wszystkie (istotne) prawdziwe krawędzie, pomin krawędzie nieistotne (np. pochodzące od cieni)

Krawędź – to krzywa 1D, powinna być szerokości jednego piksela

Po filtracji HP: Wielokrotne krawędzie, „rozmażane” szerokie krawędzie, ponieważ wartość gradientu jest znacząca na całej grubości krawędzi

Rozwiązanie: **Detektor Canny'ego** – jedna z najbardziej znanych metod przetwarzania obrazu

51

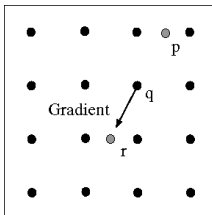
Filtr Canny'ego

Kroki algorytmu Canny'ego

- 1) Obliczenie pochodnych kierunkowych obrazu i wektora gradientu
- 2) Obliczenie długości i kierunku gradientu
- 3) Ścienienie szerokich krawędzi do jednopikselowej szerokości
- 4) Podwójne progowanie z histerezą w celu łączenia krawędzi

52

Non-maxima supression



Punkt krawędzi jest w pikselu q , jeśli wielkość gradientu w punktach p i r jest mniejsza niż wielkość gradientu w tym punkcie

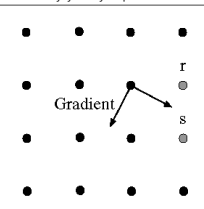


Źródło: D. Forsyth

53

Łączenie krawędzi

Zaczynamy w zadanym punkcie krawędzi i poruszamy się wzdłuż jej kierunku by znaleźć jej kolejne piksele



W punkcie krawędzi budujemy styczną i poruszamy się w jej kierunku, aby wybrać kolejny punkt krawędzi.

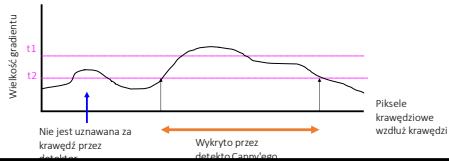
Źródło: D. Forsyth

54

Łączenie krawędzi – dwuprogowa histereza

Podążamy wzdłuż kierunku krawędzi, aby znajdować jej kolejne piksele

Używamy dwa progi do zamykania przerw w krawędziach
Używamy wyższego progu t_1 , aby rozpocząć śledzenie krawędzi,
następnie używamy niższego progu t_2 , aby przestać ją śledzić



55

Wykrywanie krawędzi – filtr Canny'ego



$t_1 = 0.25, t_2 = 0.1, \sigma = 1$



$t_1 = 0.05, t_2 = 0.01, \sigma = 1$

56

Wykrywanie krawędzi – filtr Canny'ego



$t_1 = 0.25, t_2 = 0.1, \sigma = 1$



$t_1 = 0.25, t_2 = 0.1, \sigma = 5$

57

Filtracja morfologiczna

Najczęściej używana do filtracji obrazu binarnego
Teoretyczny opis i działanie na przyszłym wykładzie
Dzisiaj będziemy ich używać jako **filtrów min/max**
Maska może mieć dowolny kształt (**element strukturalny**)

Wynikową wartością piksela zostaje najniższa/najwyższa wartość pikseli z otoczenia bezpośrednio pod maską wyśrodkowaną na przetwarzanym pikselu

Podstawowe **operacje morfologiczne**

Erozja
Dylatacja
Otw
Zamknięcie

58

Filtracja morfologiczna



Erozja : rozmiar elementu typu dysk = 9



Dylatacja : rozmiar elementu typu dysk = 9

59

Filtracja morfologiczna



Otwarcie : rozmiar elementu typu dysk = 9



Zamknięcie : rozmiar elementu typu dysk = 9

60

Filtracja morfologiczna

Porównywalaj szczegóły na głowie ptaka



Erozja

Otwarcie



Dylatacja

Zamknięcie



61

Poprawa jakości filtrami morfologicznymi



62

Materiał do powtórki

- Opisz reprezentację cyfrową obrazów w skali szarości i kolorowych
- Co to jest histogram obrazu?
- Czym charakteryzuje się histogram obrazu o dużym/małym kontraście?
- Jaki jest wpływ wyrównania histogramu na obraz i jego histogram?
- Za co odpowiadają niskie i wysokie częstotliwości przestrzenne w obrazie?
- Opisz w jaki sposób przeprowadza się filtrację liniową na obrazach 2D
- Jak filtry dolno- i górnoprzepustowe zmieniają obraz?
- Jak działa filtracja medianowa?
- W jaki sposób wyznaczyć gradient obrazu?
- Opisz filtry liniowe do wykrywania krawędzi na obrazie
- Jakie są główne kroki algorytmu Canny'ego?

63

Dziękuję za uwagę
